

ストレージ アダプタの管理

この章は、次の内容で構成されています。

- 未使用の物理ドライブからの仮想ドライブの作成 (2ページ)
- •既存のドライブ グループからの仮想ドライブの作成 (5ページ)
- トランスポート可能としての仮想ドライブの設定(7ページ)
- トランスポート可能としての仮想ドライブのクリア (9ページ)
- ストレージコントローラ用に物理ドライブステータス自動構成モードに構成する(11ページ)
- •物理ドライブステータス自動構成モードの設定(13ページ)
- •外部設定のインポート (14ページ)
- 外部設定ドライブのロック解除 (16ページ)
- 外部設定のクリア (17ページ)
- JBOD のイネーブル化 (18 ページ)
- JBOD のディセーブル化 (18 ページ)
- ·ブートドライブのクリア (19ページ)
- JBOD でのセキュリティのイネーブル化 (20ページ)
- セキュアな物理ドライブのクリア(21ページ)
- セキュア SED 外部設定物理ドライブのクリア (22 ページ)
- コントローラのストレージファームウェアログの取得(24ページ)
- 自己暗号化ドライブ(フル ディスク暗号化) (25 ページ)
- 仮想ドライブの削除(32ページ)
- •仮想ドライブの初期化(33ページ)
- •ブートドライブとして設定(34ページ)
- •仮想ドライブの編集 (34ページ)
- •仮想ドライブの保護(35ページ)
- •仮想ドライブの属性の変更(37ページ)
- 専用ホットスペアの作成 (38ページ)
- グローバルホットスペアの作成(39ページ)
- ・削除するドライブの準備 (39ページ)
- ・物理ドライブのステータスの切り替え(40ページ)

- コントローラのブートドライブとしての物理ドライブの設定(42ページ)
- ホットスペアプールからのドライブの削除(43ページ)
- ・削除するドライブの準備の取り消し(44ページ)
- バッテリ バックアップ ユニットの自動学習サイクルのイネーブル化 (44 ページ)
- バッテリ バックアップ ユニットの自動学習サイクルのディセーブル化 (45ページ)
- バッテリ バックアップ ユニットの学習サイクルの開始 (46 ページ)
- •物理ドライブのロケータ LED の切り替え (47 ページ)
- ・コントローラ設定のクリア (47ページ)
- •ストレージコントローラの工場出荷時の初期状態への復元 (48ページ)
- ストレージコントローラのログの表示(49ページ)
- 物理ドライブの詳細の表示 (50 ページ)
- NVMe コントローラの詳細の表示 (51 ページ)
- NVMe 物理ドライブの詳細の表示 (52 ページ)
- SIOC NVMe ドライブの詳細の表示 (53 ページ)
- PCI スイッチの詳細の表示 (54 ページ)
- 特定の PCI スイッチの詳細の表示 (56 ページ)
- Flexible Flash コントローラの管理 (57ページ)
- FlexUtil コントローラの管理 (71ページ)
- Cisco ブート最適化 M.2 Raid コントローラ (86 ページ)
- Cisco FlexMMC $(92 \sim :)$
- ・ドライブ診断の構成 (95ページ)

未使用の物理ドライブからの仮想ドライブの作成

始める前に

このタスクを実行するには、admin 権限を持つユーザとしてログインする必要があります。 一部のCシリーズサーバーでのみ有効になります。

(注) Cisco IMC は、既存のデュアル ドライブ サポートに加えて、M.2 RAID コントローラでシング ルドライブ サポートを提供するようになりました。

```
シングルドライブのサポートでは、仮想ディスクを作成できません。
```

	コマンドまたはアクション	目的
ステップ1	Server# scope chassis	シャーシ コマンド モードを開始しま す。

	コフンドキャナマクション	日的
ステップ 2	Server/chassis # scope storageadapter ス ロット	装着されているストレージ カードに対 してコマンド モードを開始します。
ステップ 3	Server /chassis/storageadapter # create virtual-drive	この時点で、RAIDレベル、使用する物 理ドライブ、ドライブのフルディスク 暗号化をイネーブルにするサイズ、新し い仮想ドライブのサイズと書き込みポリ シーに関する情報の入力を求めるプロン プトが表示されます。プロンプトごとに 適切な情報を入力します。 仮想ドライブの情報の指定が完了した ら、情報が正しいことの確認を求めるプ ロンプトが表示されます。確認をする場 合は y (yes)を入力し、操作をキャンセ ルする場合は n (no)を入力します。 (注) フルディスク暗号化をイ ネーブルにすると、ドライ ブが保護されます。
ステップ4	Server /chassis/storageadapter # show virtual-drive	既存の仮想ドライブが表示されます。

次に、2台の未使用の物理ドライブにまたがる新しい仮想ドライブの作成方法を示します。

```
Server# scope chassis
Server /chassis # scope storageadapter SLOT-3
Server /chassis/storageadapter # create-virtual-drive
Please enter RAID level
0, 1, 5, 10, 50 --> 1
Please choose from the following 10 unused physical drives:
   ID Size(MB) Model
                                Interface Type
    1 571776
                      SEAGATE
                                  SAS
                                             HDD
    2
       571776
                      SEAGATE
                                  SAS
                                             HDD
    4 571776
                     SEAGATE
                                  SAS
                                             HDD
    5 428672
                     SEAGATE
                                  SAS
                                             HDD
    6 571776
                      SEAGATE
                                  SAS
                                             HDD
    7 571776
                      SEAGATE
                                  SAS
                                             HDD
    8 571776
                      SEAGATE
                                  SAS
                                             HDD
    9 428672
                      SEAGATE
                                   SAS
                                             HDD
    10 571776
                                             HDD
                      SEAGATE
                                  SAS
   11 953344
                      SEAGATE
                                   SAS
                                             HDD
Specify physical disks for span 0:
 Enter comma-separated PDs from above list--> 1,2
 Please enter Virtual Drive name (15 characters maximum)--> test_v_drive
 Please enter Virtual Drive size in MB, GB, or TB
```

```
Example format: '400 GB' --> 10 GB
Optional attribute:
  stripsize: defaults to 64K Bytes
     0: 8K Bytes
   1: 16K Bytes
   2: 32K Bytes
   3: 64K Bytes
   4: 128K Bytes
    5: 256K Bytes
    6: 512K Bytes
   7: 1024K Bytes
  Choose number from above options or hit return to pick default--> 2
stripsize will be set to 32K Bytes (6 and 'strip-size\:32k')
  Disk Cache Policy: defaults to Unchanged
    0: Unchanged
   1: Enabled
   2: Disabled
  Choose number from above options or hit return to pick default--> {\bf 0}
Disk Cache Policy will be set to Unchanged (0 and 'disk-cache-policy\:unchanged'
               )
  Read Policy: defaults to No Read Ahead
     0: No Read Ahead
   1: Always
  Choose number from above options or hit return to pick default--> 0
Read Policy will be set to No Read Ahead (0 and 'read-policy\:no-read-ahead')
  Write Policy: defaults to Write Through
     0: Write Through
    1: Write Back Good BBU
   2: Always Write Back
  Choose number from above options or hit return to pick default--> \mathbf{0}
Write Policy will be set to Write Through (0 and 'write-policy\:write-through')
 IO Policy: defaults to Direct I/O
     0: Direct I/O
    1: Cached I/O
  Choose number from above options or hit return to pick default--> {f 0}
IO Policy will be set to Direct I/O (0 and 'io-policy\:direct-io')
  Access Policy: defaults to Read Write
     0: Read Write
    1: Read Only
   2: Blocked
 Choose number from above options or hit return to pick default--> 0
Access Policy will be set to Read Write (0 and 'access-policy\:read-write')
Enable SED security on virtual drive (and underlying drive group)?
Enter y or n--> y
Virtual drive and drive group will be secured
New virtual drive will have the following characteristics:
 - Spans: '[1.2]'
 - RAID level: '1'
  - Name: 'test v drive'
```

- strips: - Disk Ca - Read Po - Write H - IO Pol: - Access - Encrypt OK? (y or n Server /cha	ize: 32K Bytes ache Policy: Un olicy: No Read Policy: Write 9 icy: Direct I/0 Policy: Read N tion: FDE n)> y assis/storagead	nchanged Ahead Through D Write dapter # show virtu	al-drive		
Virtual Dri	ive Health	Status	Name	Size	RAID Level
0 false	- Good	Optimal		150528 MB	RAID 0
1 true	Good	Optimal		20480 MB	RAID 0
2 false	Good	Optimal		114140 MB	RAID 0
3 false	Good	Optimal	test_v_drive	10000 MB	RAID 1
4	Good	Optimal	new_from_test	500 MB	RAID 1

Server /chassis/storageadapter #

既存のドライブ グループからの仮想ドライブの作成

始める前に

- Size: 10 GB

このタスクを実行するには、admin 権限を持つユーザとしてログインする必要があります。

	コマンドまたはアクション	目的
ステップ1	Server# scope chassis	シャーシ コマンド モードを開始しま す。
ステップ 2	Server/chassis # scope storageadapter ス ロット	装着されているストレージ カードに対 してコマンド モードを開始します。
ステップ3	Server /chassis/storageadapter # carve-virtual-drive	この時点で、使用する仮想ドライブに関 する情報、新しい仮想ドライブのサイズ と書き込みポリシーに関する情報の入力 を求めるプロンプトが表示されます。プ ロンプトごとに適切な情報を入力しま す。

	コマンドまたはアクション	目的
		仮想ドライブの情報の指定が完了した ら、情報が正しいことの確認を求めるプ ロンプトが表示されます。確認をする場 合は y (yes) を入力し、操作をキャンセ ルする場合は n (no) を入力します。
ステップ4	Server /chassis/storageadapter # show virtual-drive	既存の仮想ドライブが表示されます。

次に、既存の RAID 1 ドライブ グループ内の未使用のスペースから新しい仮想ドライ ブを分割する例を示します。

```
Server# scope chassis
Server /chassis # scope storageadapter SLOT-3
Server /chassis/storageadapter # carve-virtual-drive
< Fetching virtual drives...>
```

ID	Name	RL	VDSize	MaxPossibleSize	PD(s)
0	RAID0_12	0	100 MB	Unknown	1,2

Please choose from the above list the virtual drive number whose space the new virtual drive will share--> 0 New virtual drive will share space with VD 0

Please enter Virtual Drive name (15 characters maximum)--> test_v_drive
Please enter Virtual Drive size in MB, GB, or TB (maximum: Unknown)
Example format: '400 GB' --> 10 GB

```
Optional attributes:
```

```
stripsize: defaults to 64K Bytes
    0: 8K Bytes
    1: 16K Bytes
   2: 32K Bytes
   3: 64K Bytes
    4: 128K Bytes
   5: 256K Bytes
    6: 512K Bytes
    7: 1024K Bytes
  Choose number from above options or hit return to pick default--> {f 0}
stripsize will be set to 8K Bytes (4 and 'strip-size\:8k')
  Disk Cache Policy: defaults to Unchanged
    0: Unchanged
    1: Enabled
   2: Disabled
 Choose number from above options or hit return to pick default--> 0
Disk Cache Policy will be set to Unchanged (0 and 'disk-cache-policy\:unchanged')
  Read Policy: defaults to No Read Ahead
     0: No Read Ahead
    1: Alwavs
  Choose number from above options or hit return to pick default--> 0
```

Read Policy will be set to No Read Ahead (0 and 'read-policy\:no-read-ahead')

ストレージ アダプタの管理

```
Write Policy: defaults to Write Through
    0: Write Through
   1: Write Back Good BBU
   2: Always Write Back
 Choose number from above options or hit return to pick default--> \mathbf{0}
Write Policy will be set to Write Through (0 and 'write-policy\:write-through')
  IO Policy: defaults to Direct I/O
    0: Direct I/O
    1: Cached I/O
 Choose number from above options or hit return to pick default--> 0
IO Policy will be set to Direct I/O (0 and 'io-policy\:direct-io')
 Access Policy: defaults to Read Write
    0: Read Write
    1: Read Only
    2: Blocked
 Choose number from above options or hit return to pick default--> \mathbf{0}
Access Policy will be set to Read Write (0 and 'access-policy\:read-write')
New virtual drive will have the following characteristics:
  - It will share space with virtual drive 0
  - Name: 'amit'
 - Size: 10 GB
 - stripsize: 8K Bytes
  - Disk Cache Policy: Unchanged
  - Read Policy: No Read Ahead
  - Write Policy: Write Through
  - IO Policy: Direct I/O
 - Access Policy: Read Write
OK? (y or n)--> y
Server /chassis/storageadapter # show virtual-drive
Virtual Drive Health
                                                              Size
                     Status
                                                                       RAID Level
                                              Name
Boot Drive
_____
0
             Good
                           Optimal
                                                               150528 MB RAID 0
 false
                                                               20480 MB RAID 0
1
            Good
                           Optimal
  true
2
                           Optimal
                                                               114140 MB RAID 0
             Good
 false
3
                           Optimal
                                              test v drive
                                                              10000 MB RAID 1
             Good
 false
             Good
                           Optimal
                                               new from test
                                                              500 MB RAID 1
4
 false
```

Server /chassis/storageadapter #

トランスポート可能としての仮想ドライブの設定

始める前に

このタスクを実行するには、admin 権限を持つユーザーとしてログインする必要があります。

・仮想ドライブをトランスポート可能にするには、仮想ドライブが最適な状態になっていな ければなりません。

	コマンドまたはアクション	目的
ステップ1	Server # scope chassis	シャーシ コマンド モードを開始しま す。
ステップ 2	Server /chassis # scope storageadapter \nearrow $\square \not \supset \vdash ID$	装着されているストレージ カードに対 してコマンド モードを開始します。
ステップ3	Server /chassis/storageadapter # scope virtual-drive ドライブ番号	指定された仮想ドライブのコマンドモー ドを開始します。
ステップ4	Server /chassis/storageadapter/virtual-drive # set-transport-ready {include-all exclude-all include-dhsp}	仮想ドライブをトランスポート可能に設 定し、選択したプロパティを割り当てま す。
		選択した仮想ドライブをトランスポート 可能として設定するために使用する初期 化タイプを入力します。次のいずれかに なります。
		• exlude-all : 専用ホット スペア ドラ イブをすべて除外します。
		 include-all:排他的に使用可能な専 用ホットスペアドライブまたは共 有される専用ホットスペアドライ ブをすべて含めます。
		 include-dhsp:排他的な専用ホット スペアドライブを含めます。
		処理の確認を求めるプロンプトが表示さ れます。確認のために y を入力します。
		 (注) 仮想ドライブをトランス ポート可能として設定する と、その仮想ドライブに関 連付けられているすべての 物理ドライブが[削除準備完 了(Ready to remove)]とし て表示されます。

	コマンドまたはアクション	目的
ステップ5	(任意) Server /chassis/storageadapter/virtual-drive#show detail	変更した仮想ドライブのプロパティを表 示します。

```
次に、仮想ドライブ5をトランスポート可能に設定する例を示します。
Server # scope chassis
Server /chassis # scope storageadapter SLOT-HBA
Server /chassis/storageadapter # scope virtual-drive 5
Server /chassis/storageadapter/virtual-drive # set-transport-ready exclude-all
Since they belong to same drive group, all these virtual drives will be set to Transport
Ready - 0
Are you sure you want to proceed?[y|N]y
Server /chassis/storageadapter/virtual-drive # show detail
Virtual Drive 0:
   Health: Good
    Status: Optimal
   Visibility : Visible
   Name: RAIDO 124 RHEL
    Size: 2858160 MB
   Physical Drives: 1, 2, 4
   RAID Level: RAID 0
   Boot Drive: false
   FDE Capable: 0
   FDE Enabled: 0
   Target ID: 0
   Strip Size: 64 KB
    Drives Per Span: 3
    Span Depth: 1
   Access Policy: Transport Ready
    Cache Policy: Direct
   Read Ahead Policy: None
   Requested Write Cache Policy: Write Through
   Current Write Cache Policy: Write Through
   Disk Cache Policy: Unchanged
   Auto Snapshot: false
   Auto Delete Oldest: true
   Allow Background Init: true
Server /chassis/storageadapter/virtual-drive #
```

トランスポート可能としての仮想ドライブのクリア

始める前に

このタスクを実行するには、admin 権限を持つユーザとしてログインする必要があります。

	コマンドまたはアクション	目的
ステップ1	Server # scope chassis	シャーシ コマンド モードを開始しま す。
ステップ 2	Server /chassis # scope storageadapter \nearrow $\square \not \supset \vdash ID$	装着されているストレージ カードに対 してコマンド モードを開始します。
ステップ3	Server /chassis/storageadapter # scope virtual-drive ドライブ番号	指定された仮想ドライブのコマンドモー ドを開始します。
ステップ4	Server /chassis/storageadapter/virtual-drive # clear-transport-ready	これにより、選択したトランスポート可 能な仮想ドライブが元の状態に戻されま す。
		処理の確認を求めるプロンプトが表示さ れます。確認のために y を入力します。
ステップ5	(任意) Server /chassis/storageadapter/virtual-drive # show detail	変更した仮想ドライブのプロパティを表 示します。

手順

例

次の例は、選択したトランスポート可能な仮想ドライブを元の状態に戻す方法を示しています。

```
Server # scope chassis
Server / chassis # scope server 1
Server /chassis # scope storageadapter SLOT-HBA
Server /chassis/storageadapter # scope virtual-drive 5
Server /chassis/storageadapter/virtual-drive # clear-transport-ready
Since they belong to same drive group, all these virtual drives will be moved out of
Transport Ready - 0
Are you sure you want to proceed?[y|N]y
Server /chassis/storageadapter/virtual-drive # show detail
Virtual Drive 0:
    Health: Good
    Status: Optimal
   Visibility : Visible
   Name: RAIDO 124 RHEL
   Size: 2858160 MB
   Physical Drives: 1, 2, 4
   RAID Level: RAID 0
   Boot Drive: false
   FDE Capable: 0
   FDE Enabled: 0
   Target ID: 0
   Strip Size: 64 KB
    Drives Per Span: 3
   Span Depth: 1
   Access Policy: Read-Write
   Cache Policy: Direct
   Read Ahead Policy: None
```

Requested Write Cache Policy: Write Through Current Write Cache Policy: Write Through Disk Cache Policy: Unchanged Auto Snapshot: false Auto Delete Oldest: true Allow Background Init: true Server /chassis/storageadapter/virtual-drive #

ストレージコントローラ用に物理ドライブステータス自 動構成モードに構成する

Cisco UCS C220 M6、C240 M6、C220 M7、および C240 M7 サーバーでは、自動構成により、 コントローラはブートのたびにドライブを JBOD またはシングル ドライブ RAID0 VD に自動 構成できます。手動で構成されたドライブは、自動構成の一部とは見なされません。

物理ドライブス テータス自動設	再起動または OCR	ホットプラグ	ユーザアクション
定モード			
未構成良好 (UG)	すべての [未構成良好 (unconfigured-good)]	・挿入されたド ライブは	 挿入されたドライブは [unconfigured-good]のまま
	ドライブは、 [未構成良 好 (unconfigured-good)] のままです。 以前に構成されたすべ ての [jbod] は [jbod] の ままです。	[unconfigured-good] のままです。 別のサーバー からの JBOD は、このコン トローラで [unconfigured-good] のままです。 	 です。 ・自動構成を無効にしても、 既存の構成には影響しません。 ・すべての [jbod] デバイスは、コントローラの起動後 も [jbod] のままです。
			 • [unconfigured-good] は、コ ントローラの起動後も [unconfigured-good] のまま です。

以下の表は、さまざまなシナリオでの自動構成の動作を示しています。

物理ドライブス テータス自動設 定モード	再起動または 0CR	ホットプラグ	ユーザアクション
jbod	すべての [unconfigured-good]は [jbod] に変換されま す。	新しく挿入された 未構成のデバイス は、 [jbod] に変換 されます。	 コントローラ上のすべての [unconfigured-good] のドライブ (ユーザーが作成したものでは ない)は、[jbod] に変換されま す。 ユーザーが作成した [unconfigured-good] ドライブ は、次回の再起動まで [unconfigured-good] のままで す。再起動中に、 [unconfigured-good] は [jbod] に 変換されます。
[raid-0-writeback]	すべての [unconfigured-good] は、 [raid-0-writeback] に変換されます。	新しく挿入された 未構成のデバイス は、 [raid-0-writeback] に変換されます。	 コントローラー上のすべての [unconfigured-good]のドライブ (ユーザーが作成したものでは ない)は、[raid-0-writeback]に 変換されます。 ユーザーが作成した [unconfigured-good]は、コント ローラの再起動後も [unconfigured-good]のままで す。 すべての[raid-0-writeback]デバ イスは、コントローラの再起動 後も[raid-0-writeback]として残 ります。

[jbod] をデフォルト構成として選択すると、ホストの再起動後、[unconfigured-good]の状態は 保持されません。ドライブの状態は、自動構成機能を無効にすることで保持できます。

[set-auto-cfg-option]構成オプションが使用されている場合、デフォルトの自動構成は常にドラ イブを [unconfigured-good] としてマークします。

自動構成を選択すると、ドライブは目的のドライブ状態に構成されます。また、JBOD および 未構成のドライブは、次のコントローラのブートまたは OCR に応じてドライブの状態を設定 します。

次の表は、さまざまな自動構成シナリオのサンプル ユースケースを示しています。

ユースケースのシナリオ	物理ドライブステータス自動設定モー ド
サーバーを JBOD のみに使用する	jbod

ユースケースのシナリオ	物理ドライブステータス自動設定モー ド
RAID ボリュームのサーバーの使用	未構成良好(UG)
JBOD と RAID ボリュームが混在するサー	バーの使用 未構成良好(UG)
ドライブの RAIDO 書き戻しごとにサーバー る	-を使用す [raid-0-writeback]

物理ドライブステータス自動構成モードの設定

次の手順では、コントローラで物理ドライブステータス自動構成モードを設定する方法につい て説明します。

始める前に

このタスクを実行するには、admin 権限を持つユーザとしてログインする必要があります。



(注) 一部の UCS C シリーズ サーバーでのみ、物理ドライブ ステータス自動構成モードを設定できます。

手順

ステップ1 Server# scope chassis

シャーショマンドモードを開始します。

ステップ2 Server /chassis# scope storageadapter

ストレージアダプタのコマンドモードを開始します。

ステップ3 Server /chassis/storageadapter# set-auto-cfg-option unconfigured-good

次のメッセージが表示されます。

自動構成オプションを変更しますか?

[yes] と入力して確定します -> [yes]

確認プロンプトに [yes] と入力します。[unconfigured-good] モードを有効にします。これがデフォルトのオプションです。

名前	説明
[物理ドライブステータス自動 構成モード(Physical Drive Status Auto Config Mode)] オ プション	次のいずれかになります。 • [unconfigured-good]: デフォルトのオプション。サーバー を RAID ボリュームおよび混合 JBOD に使用している場 合は、このオプションを選択します。
	• [raid-0-writeback]:ドライブごとのR0WBにサーバーを 使用している場合は、このオプションを選択します。
	• [JB0d]: リーハーをJBOD のみに使用している場合は、このオプションを選択します。

⁽注) [自動構成(Auto Config)]モードで適切なオプションを選択すると、未使用の物理 ドライブのすべてのステータスが変更されます。

この例では、[物理ドライブステータス自動構成モード(physical drive status auto config mode)] を [unconfigured-good] に設定します。

```
Server# scope chassis
Server /chassis # scope storageadapter
Server /chassis/storageadapter # set-auto-cfg-option unconfigured-good
Enter 'yes' to confirm -> yes
Server /chassis/storageadapter #
```

外部設定のインポート

別のコントローラで以前に設定されている1つ以上の物理ドライブがサーバにインストールされると、それらは外部設定として識別されます。コントローラにこれらの外部設定をインポートできます。

C)

重要 次の2つのシナリオでは外部設定をインポートすることはできません。

- 1. セキュアな仮想ドライブがリモートキーを使用してサーバー1(設定のインポート元)で 作成され、ローカルキーを使用してサーバー2(インポート先)で作成された場合。
- 2. サーバー2が、サーバー1の KMIP サーバー クラスタの一部でない別の KMIP サーバーで 構成されている場合。

これらのシナリオで外部設定をインポートするには、サーバー2のコントローラセキュリティ をローカル キー管理からリモート キー管理に変更し、サーバー1の KMIP が設定されている 同じクラスタから同じ KMIP サーバーを使用します。

始める前に

このタスクを実行するには、admin 権限を持つユーザとしてログインする必要があります。

手順

	コマンドまたはアクション	目的
ステップ1	Server# scope chassis	シャーシ コマンド モードを開始しま す。
ステップ2	Server/chassis # scope storageadapter ス ロット	装着されているストレージ カードに対 してコマンド モードを開始します。
ステップ3	Server /chassis/storageadapter # import-foreign-config	処理の確認を求めるプロンプトが表示さ れます。確認のために yes を入力しま す。
		 (注) yesと入力しなかった場合、 アクションは強制終了され ます。

例

次に、スロット3にある MegaRAID コントローラのすべての外部設定をインポートす る例を示します。

```
Server# scope chassis
Server /chassis # scope storageadapter SLOT-3
Server /chassis/storageadapter # import-foreign-config
Are you sure you want to import all foreign configurations on this controller?
Enter 'yes' to confirm -> yes
Server /chassis/storageadapter #
```

外部設定ドライブのロック解除

セキュアなドライブ グループをホストする物理ドライブのセットが別のサーバまたはコント ローラ(または、それらが存在しない間にセキュリティキーが変更された同じコントローラ) に挿入されると、それらは外部設定になります。これらは保護されているため、外部設定をイ ンポートする前にロックを解除する必要があります。外部設定ドライブのロックを解除する方 法を次の手順で説明します。

始める前に

このタスクを実行するには、admin 権限を持つユーザとしてログインする必要があります。

_	
-	
_	шы
	~~~

	コマンドまたはアクション	目的
ステップ1	Server# scope chassis	シャーシ コマンド モードを開始しま す。
ステップ <b>2</b>	Server/chassis # scope storageadapter ス ロット	装着されているストレージ カードに対 してコマンド モードを開始します。
ステップ3	Server /chassis/storageadapter # unlock-foreign-configuration	プロンプトで、セキュリティ キーを入 力し、確認プロンプトで <b>yes</b> と入力しま す。
ステップ4	(任意) Server /chassis/storageadapter # scope physical-drive 2	物理ドライブ コマンド モードを開始し ます。
ステップ5	(任意) Server /chassis/storageadapter/physicsl-drive # show detail	ロックが解除された外部ドライブのス テータスが表示されます。

### 例

次に、外部設定ドライブのロックを解除する例を示します。

```
Server# scope chassis
Server /chassis # scope storageadapter SLOT-3
Server /chassis/storageadapter # unlock-foreign-configuration
Please enter the security key to unlock the foreign configuration -> testSecurityKey
Server /chassis/storageadapter # import-foreign-config
Are you sure you want to import all foreign configurations on this controller?
Enter 'yes' to confirm -> yes
Server /chassis/storageadapter # scope physical-drive 2
Server /chassis/storageadapter/physical-drive # show detail
Physical Drive Number 2:
    Controller: SLOT-HBA
    Health: Good
    Status: Online
```

FDE Capable: 1 FDE Enabled: 1 FDE Secured: 1 FDE Locked: 0 FDE locked foreign config: 0

Server /chassis/storageadapter/physical-drive #

### 外部設定のクリア

### C)

重要 このタスクでは、コントローラのすべての外部設定がクリアされます。また、外部設定をホス ティングしているすべての物理ドライブからすべての設定情報が削除されます。このアクションは元に戻せません。

### 始める前に

このタスクを実行するには、admin 権限を持つユーザとしてログインする必要があります。

### 手順

	コマンドまたはアクション	目的
ステップ1	Server# scope chassis	シャーシ コマンド モードを開始しま す。
ステップ <b>2</b>	Server/chassis # scope storageadapter スロット	装着されているストレージ カードに対 してコマンド モードを開始します。
ステップ3	Server /chassis/storageadapter # clear-foreign-config	処理の確認を求めるプロンプトが表示さ れます。確認のために <b>yes</b> を入力しま す。
		<ul> <li>(注) yesと入力しなかった場合、</li> <li>アクションは強制終了されます。</li> </ul>

### 例

次に、スロット3にある MegaRAID コントローラのすべての外部設定をクリアする例 を示します。

Server# scope chassis Server /chassis # scope storageadapter SLOT-3 Server /chassis/storageadapter # clear-foreign-config Are you sure you want to clear all foreign configurations on this controller? All data on the drive(s) will be lost. Enter 'yes' to confirm -> **yes** Server /chassis/storageadapter #

## JBOD のイネーブル化

.

(注) 一部の UCS C シリーズ サーバでのみ Just a Bunch of Disks (JBOD) をイネーブルにできます。

#### 手順

	コマンドまたはアクション	目的
ステップ1	Server# scope chassis	シャーシ コマンド モードを開始しま す。
ステップ <b>2</b>	Server/chassis # scope storageadapter ス ロット	装着されているストレージ カードに対 してコマンド モードを開始します。
ステップ3	Server /chassis /storageadapter # enable-jbod-mode	選択したコントローラに対して JBOD モードをイネーブルにします。

### 例

次に、選択したコントローラに対してJBODモードをイネーブルにする例を示します。

```
Server# scope chassis
Server /chassis # scope storageadapter SLOT-3
Server /chassis/storageadapter # enable-jbod-mode
Are you sure you want to enable JBOD mode?
Enter 'yes' to confirm -> yes
Server/chassis/storageadapter # show settings
PCI Slot SLOT-3:
    Info Valid: Yes
    Enable JBOD Mode: true
```

## JBOD のディセーブル化

(注)

このオプションを使用できるのは一部の UCS C シリーズ サーバだけです。

### 始める前に

選択したコントローラに対して JBOD モードをイネーブルにする必要があります。

### 手順

	コマンドまたはアクション	目的
ステップ1	Server# scope chassis	シャーシ コマンド モードを開始しま す。
ステップ <b>2</b>	Server/chassis # scope storageadapter スロット	装着されているストレージ カードに対 してコマンド モードを開始します。
ステップ <b>3</b>	Server /chassis /storageadapter # disable-jbod-mode	選択したコントローラのJBODモードを ディセーブルにします。

### 例

次に、選択したコントローラの JBOD モードをディセーブルにする例を示します。

```
Server# scope chassis
```

```
Server /chassis # scope storageadapter SLOT-3
Server /chassis/storageadapter # disable-jbod-mode
Are you sure you want to disable JBOD mode?
Enter 'yes' to confirm -> yes
Server/chassis/storageadapter # show settings
PCI Slot SLOT-3:
    Info Valid: Yes
    Enable JBOD Mode: false
```

## ブート ドライブのクリア

### C/

**重要** このタスクでは、コントローラのブートドライブ設定がクリアされます。このアクションは元 に戻せません。

### 始める前に

このタスクを実行するには、admin 権限を持つユーザとしてログインする必要があります。

	コマンドまたはアクション	目的
ステップ1	Server# scope chassis	シャーシ コマンド モードを開始しま
		<i>t</i> .

	コマンドまたはアクション	目的
ステップ <b>2</b>	Server/chassis # scope storageadapter スロット	装着されているストレージ カードに対 してコマンド モードを開始します。
ステップ3	Server /chassis/storageadapter # clear-boot-drive	<ul> <li>処理の確認を求めるプロンプトが表示されます。確認のために yes を入力します。</li> <li>(注) yes と入力しなかった場合、</li> <li>アクションは強制終了され</li> </ul>
		ます。

次に、スロット3にある MegaRAID コントローラ上のブート ドライブ設定をクリアす る例を示します。

```
Server# scope chassis
Server /chassis # scope storageadapter SLOT-3
Server /chassis/storageadapter # clear-boot-drive
Are you sure you want to clear the controller's boot drive?
Enter 'yes' to confirm -> yes
Server /chassis/storageadapter #
```

## JBOD でのセキュリティのイネーブル化

物理ドライブが BOD である場合にのみ、そのドライブでセキュリティをイネーブルにできま す。次に、JBOD でセキュリティをイネーブルにする手順を示します。

### 始める前に

このタスクを実行するには、admin 権限を持つユーザとしてログインする必要があります。

	コマンドまたはアクション	目的
ステップ1	Server# scope chassis	シャーシ コマンド モードを開始しま す。
ステップ <b>2</b>	Server/chassis # scope storageadapter ス ロット	装着されているストレージカードに対 してコマンドモードを開始します。
ステップ3	Server /chassis/storageadapter # scope physical-drive 2	物理ドライブ コマンド モードを開始し ます。

	コマンドまたはアクション	目的
ステップ4	Server /chassis/storageadapter # enable-security-on-jbod	確認プロンプトに yes と入力します。 JBODでセキュリティをイネーブルにし ます。
ステップ5	(任意) Server /chassis/storageadapter/physicsl-drive # show detail	物理ドライブの詳細が表示されます。

次に、JBOD でセキュリティをイネーブルにする例を示します。

```
Server# scope chassis
Server /chassis # scope storageadapter SLOT-3
savbu-stordev-dnl-2-cimc /chassis/storageadapter # scope physical-drive 2
server /chassis/storageadapter/physical-drive # enable-security-on-jbod
Are you sure you want to enable security on this JBOD?
NOTE: this is not reversible!
Enter 'yes' to confirm -> yes
server /chassis/storageadapter/physical-drive # show detail
Physical Drive Number 2:
    .
    .
    .
    FDE Capable: 1
    FDE Enabled: 1
    FDE Secured: 1
server /chassis/storageadapter/physical-drive #
```

### セキュアな物理ドライブのクリア

セキュアなドライブをクリアすると、FDEドライブはセキュアなドライブから非セキュアなド ライブに変換されます。このアクションを実行するには、物理ドライブのステータスを [Unconfigured Good]にする必要があります。これによって、物理ドライブ上のデータが削除さ れます。セキュアな SED 物理ドライブをクリアする方法を次の手順で説明します。

### 始める前に

このタスクを実行するには、admin 権限を持つユーザとしてログインする必要があります。

	コマンドまたはアクション	目的
ステップ1	Server# scope chassis	シャーシ コマンド モードを開始しま す。

	コマンドまたはアクション	目的
ステップ <b>2</b>	Server/chassis # scope storageadapter スロット	装着されているストレージ カードに対 してコマンド モードを開始します。
ステップ3	Server /chassis/storageadapter # scope physical-drive 2	物理ドライブ コマンド モードを開始し ます。
ステップ4	Server /chassis/storageadapter/physicsl-drive # clear-secure-drive	確認プロンプトに yes と入力します。 これによって、セキュアな SED 物理ド ライブがクリアされ、すべてのデータが 失われます。
ステップ5	(任意) Server /chassis/storageadapter/physicsl-drive # show detail	物理ドライブの詳細を表示します。

次に、SED 外部設定物理ドライブをクリアする例を示します。

```
Server# scope chassis
Server /chassis # scope storageadapter SLOT-3
Server /chassis/storageadapter # scope physical-drive 2
Server /chassis/storageadapter/physical-drive # clear-secure-drive
Are you sure you want to erase all data from this physical drive?
NOTE: this is not reversible! ALL DATA WILL BE LOST!!
Enter 'yes' to confirm -> yes
Server /chassis/storageadapter/physical-drive # show detail
Physical Drive Number 2:
    Controller: SLOT-HBA
    Health: Good
    Status: Unconfigured Good
    .
    FDE Capable: 1
    FDE Enabled: 0
    FDE Secured: 0
```

Server /chassis/storageadapter/physical-drive #

### セキュア SED 外部設定物理ドライブのクリア

ロックされている外部設定フルディスク暗号化ドライブを非セキュアなロックされていないド ライブに変換します。これによって、物理ドライブ上のデータが削除されます。セキュアな SED 外部設定物理ドライブをクリアする方法を次の手順で説明します。

### 始める前に

このタスクを実行するには、admin 権限を持つユーザとしてログインする必要があります。

	コマンドまたはアクション	目的
ステップ1	Server# scope chassis	シャーシ コマンド モードを開始しま す。
ステップ <b>2</b>	Server/chassis # scope storageadapter ス ロット	装着されているストレージ カードに対 してコマンド モードを開始します。
ステップ3	Server /chassis/storageadapter # scope physical-drive 2	物理ドライブ コマンド モードを開始し ます。
ステップ4	Server /chassis/storageadapter/physicsl-drive # clear-secure-foreign-config-drive	確認プロンプトに yes と入力します。 これによって、セキュアな SED 外部設 定物理ドライブがクリアされ、すべての データが失われます。
 ステップ 5	(任意) Server /chassis/storageadapter/physicsl-drive # show detail	物理ドライブの詳細を表示します。

手順

### 例

次に、SED 外部設定物理ドライブをクリアする例を示します。

```
Server# scope chassis
Server /chassis # scope storageadapter SLOT-3
Server /chassis/storageadapter # scope physical-drive 2
Server /chassis/storageadapter/physical-drive # clear-secure-foreign-config-drive
Are you sure you want to erase all data from this foreign-configuration physical drive?
NOTE: this is not reversible! ALL DATA WILL BE LOST !!
Enter 'yes' to confirm -> yes
Server /chassis/storageadapter/physical-drive # show detail
Physical Drive Number 2:
    Controller: SLOT-HBA
    Health: Good
    Status: Unconfigured Good
   FDE Capable: 1
   FDE Enabled: 0
    FDE Secured: 0
    FDE Locked: 0
    FDE Locked Foreign Config: 0
```

```
Server /chassis/storageadapter/physical-drive #
```

### コントローラのストレージ ファームウェア ログの取得

このタスクでは、コントローラのストレージファームウェア ログを取得して /var/log に配 置します。これにより、テクニカル サポート データが要求された場合にこのログ データを確 実に使用できるようになります。

### 始める前に

このタスクを実行するには、admin 権限を持つユーザとしてログインする必要があります。

### 手順

	コマンドまたはアクション	目的
ステップ1	Server# scope chassis	シャーシ コマンド モードを開始しま す。
ステップ2	Server/chassis # scope storageadapter ス ロット	装着されているストレージ カードに対 してコマンド モードを開始します。
ステップ3	Server /chassis/storageadapter # get-storage-fw-log	
ステップ4	Server /chassis/storageadapter # show detail	取得プロセスのステータスを表示しま す。 重要 コントローラのストレージ ファームウェア ログの取得 には、2~4分かかることが あります。このプロセスが 完了するまで、テクニカル サポート データのエクス ポートを開始しないでくだ さい。

#### 例

次に、スロット3の MegaRAID コントローラのストレージファームウェア ログを取 得する例を示します。

```
Server# scope chassis
Server /chassis # scope storageadapter SLOT-3
Server /chassis/storageadapter # get-storage-fw-log
Server /chassis/storageadapter # show detail
PCI Slot SLOT-3:
TTY Log Status: In progress (8192 bytes fetched)
Server /chassis/storageadapter # show detail
PCI Slot SLOT-3:
TTY Log Status: In progress (90112 bytes fetched)
```

Server /chassis/storageadapter **# show detail** PCI Slot SLOT-3: TTY Log Status: Complete (172032 bytes fetched)

### 自己暗号化ドライブ(フル ディスク暗号化)

Cisco IMC は、自己暗号化ドライブ(SED)をサポートしています。ドライブ内の特別なハードウェアがリアルタイムで入力データを暗号化し、出力データを復号します。この機能は、フルディスク暗号化(FDE)とも呼ばれます。

ドライブ上のデータは、ドライブに入力される際に暗号化され、出力される際に復号されま す。ただし、ドライブをロックしている場合は、データを取得するためにセキュリティキーは 必要ありません。

ドライブがロックされると、暗号化キーが内部で作成され保存されます。このドライブに保存 されているすべてのデータは、そのキーを使用して暗号化され、暗号化された形式で保存され ます。データをこのように保存すると、データを非暗号化してドライブから取得するためにセ キュリティキーが必要になります。ドライブのロックを解除すると、その暗号化キーが削除さ れ、保存されたデータは使用できなくなります。これは、Secure Erase と呼ばれます。FDEは、 キー ID とセキュリティ キーで構成されます。

FDE 機能は次の操作をサポートしています。

- コントローラでのセキュリティの有効化および無効化
- •セキュアな仮想ドライブの作成
- ・非セキュアなドライブ グループの保護
- 外部の設定ドライブのロック解除
- •物理ドライブ (JBOD) でのセキュリティの有効化
- ・セキュアな SED ドライブのクリア
- •セキュアな外部設定のクリア

デュアルまたは複数のコントローラの環境でコントローラセキュリティを設定する場合に考慮 すべきシナリオ



(注) デュアルまたは複数のコントローラの接続は一部のサーバーでのみ使用できます。

コントローラのセキュリティは、個別に有効、無効、または変更できます。ただし、ローカル キー管理とリモートキー管理は、サーバー上のすべてのコントローラに適用されます。した がって、キー管理モードの切り替えを伴うセキュリティアクションは慎重に行う必要がありま す。両方のコントローラが安全で、コントローラの1つを別のモードに移動する場合は、もう ー方のコントローラでも同じ操作を実行する必要があります。 次の2つのシナリオを考えてみましょう。

- ・シナリオ1:キー管理はリモートに設定されています。両方のコントローラは安全で、リモートキー管理を使用します。ローカルキー管理に切り替える場合は、各コントローラのキー管理を切り替えて、リモートキー管理を無効にします。
- ・シナリオ2:キー管理はローカルに設定されています。両方のコントローラは安全で、ローカルキー管理を使用します。リモートキー管理に切り替える場合は、リモートキー管理を有効にして、各コントローラのキー管理を切り替えます。

いずれかのコントローラでコントローラセキュリティ方式を変更しないと、セキュアなキー管理がサポートされていない設定状態になります。

### コントローラでのドライブ セキュリティのイネーブル化

### 始める前に

このタスクを実行するには、admin 権限を持つユーザとしてログインする必要があります。

	コマンドまたはアクション	目的
ステップ1	Server# scope chassis	シャーシ コマンド モードを開始しま す。
ステップ <b>2</b>	Server/chassis # scope storageadapter ス ロット	装着されているストレージ カードに対 してコマンド モードを開始します。
ステップ3	Server /chassis/storageadapter # enable-controller-security	この時点で、セキュリティキーを入力 するように求められますが、希望するセ キュリティキーを入力することも、提 案されているセキュリティキーを使用 することもできます。希望するセキュリ ティキーを割り当てる場合は、プロン プトでそのセキュリティキーを入力し ます。
		提案されたセキュリティ キーを使用す るか、希望のセキュリティ キーを使用 するかによって、該当するプロンプトで y (yes) を入力して確認するか、n (no) を入力して操作をキャンセルします。
ステップ4	Server /chassis/storageadapter # show detail	ストレージ ドライブの詳細が表示され ます。

次に、コントローラでセキュリティをイネーブルにする例を示します。

Server /chassis/storageadapter #

### コントローラでのドライブ セキュリティのディセーブル化

### 始める前に

このタスクを実行するには、admin 権限を持つユーザとしてログインする必要があります。

	コマンドまたはアクション	目的
ステップ1	Server# scope chassis	シャーシ コマンド モードを開始しま す。
ステップ <b>2</b>	Server/chassis # scope storageadapter スロット	装着されているストレージ カードに対 してコマンド モードを開始します。
ステップ3	Server /chassis/storageadapter #	確認のプロンプトが表示されます。
disable-controller-security	disable-controller-security	確認プロンプトで、yes と入力して確認 するか、n(no)と入力して操作をキャン セルします。
		セキュリティ キーを入力するための別 のプロンプトが表示されます。セキュリ ティ キーを入力します。
		これにより、コントローラのセキュリ ティがディセーブルになります。
ステップ4	Server /chassis/storageadapter # show detail	ストレージ ドライブの詳細が表示され ます。

次に、コントローラでセキュリティをディセーブルにする例を示します。

### コントローラ セキュリティ設定の変更

### 始める前に

このタスクを実行するには、admin 権限を持つユーザとしてログインする必要があります。

### 手順

	コマンドまたはアクション	目的
ステップ1	Server# scope chassis	シャーシ コマンド モードを開始しま す。
ステップ2	Server/chassis # scope storageadapter ス ロット	装着されているストレージ カードに対 してコマンド モードを開始します。
ステップ3	Server /chassis/storageadapter # modify-controller-security	この時点で、現在のセキュリティキー を入力するように求められます。また、 任意で、キー ID をリセットするかどう かを選択したり、新しいセキュリティ キーを選択することもできます。適切な 情報を入力します。
		確認プロンプトで、y(yes)と入力して確 認するか、n(no)と入力して操作をキャ ンセルします。

### 例

次に、コントローラのセキュリティ設定を変更する例を示します。

```
Server# scope chassis
Server /chassis # scope storageadapter SLOT-3
Server /chassis/storageadapter # modify-controller-security
Please enter current security-key --> testSecurityKey
Keep current key-id 'UCSC-MRAID12G_FHH18250010_1d85dcd3'? (y or n)--> n
Enter new key-id: NewKeyId
Will change key-id to 'NewKeyId'
Keep current security-key? (y or n)--> y
```

```
Server /chassis/storageadapter #
```

### セキュリティ キー認証の確認

セキュリティ キーがわからない場合は、次の手順を使用すると、入力したセキュリティ キー がコントローラのセキュリティ キーと一致しているかどうかを確認できます。

#### 始める前に

このタスクを実行するには、admin 権限を持つユーザとしてログインする必要があります。

#### 手順

	コマンドまたはアクション	目的
ステップ1	Server# scope chassis	シャーシ コマンド モードを開始しま す。
ステップ <b>2</b>	Server/chassis # scope storageadapter ス ロット	装着されているストレージ カードに対 してコマンド モードを開始します。
ステップ3	Server /chassis/storageadapter # verify-controller-security-key	プロンプトで、セキュリティ キーを入 力して、Enter キーを押します。
		コントローラのセキュリティ キーとー 致しないセキュリティ キーを入力した 場合は、検証失敗メッセージが表示され ます。

### 例

次に、コントローラのセキュリティキーを確認する例を示します。

```
Server# scope chassis
Server /chassis # scope storageadapter SLOT-3
Server /chassis/storageadapter # verify-controller-security-key
Please enter the security key to verify -> WrongSecurityKey
verify-controller-security-key failed.
Error: "r-type: RAID controller: SLOT-HBA command-status: Lock key from backup failed
verification"
savbu-stordev-dn1-2-cimc /chassis/storageadapter #
savbu-stordev-dn1-2-cimc /chassis/storageadapter # verify-controller-security-key
Please enter the security key to verify -> testSecurityKey
```

### リモート キー管理からローカル キー管理へのコントローラ セキュリ ティの切り替え

このタスクによって、コントローラセキュリティをローカル管理からリモート管理に切り替え たり、リモート管理からローカル管理に切り替えることができます。

### 始める前に

- ・このタスクを実行するには、admin権限を持つユーザとしてログインする必要があります。
- •KMIP が有効である必要があります。

### 手順

	コマンドまたはアクション	目的
ステップ1	Server # scope chassis	シャーシ コマンド モードを開始しま す。
ステップ2	Server /chassis # scope storageadapter $ \nearrow $ $\square \not \supset \vdash ID$	ストレージアダプタ コマンドモードを 開始します。
ステップ3	Server /chassis/storageadapter # switch-to-local-key-mgmt	プロンプトで <b>y</b> と入力します。 (注) 複数のコントローラがある 場合はそれらのセキュリ ティも同様に切り替える必 要があります。
ステップ4	Server /chassis/server/storageadapter # key id	プロンプトで新しい ID を入力します。 ローカル キー管理に切り替えます。

### 例

次に、コントローラ セキュリティをリモート キー管理からローカル キー管理へ切り 替える例を示します。

```
Server # scope chassis
Server /chassis # scope storageadapter SLOT-HBA 1
Server /chassis/storageadapter # switch-to-local-key-mgmt
Executing this command will require you to disable remote key management once switch is
complete.
Do you want to continue(y or n)?y
Proceeding to switch to local key management.
Enter new security-key: test
Will change security-key to 'test'
```

Server /chassis/storageadapter #

Switch to local key management complete on controller in SLOT-HBA. ***Remote key management needs to be disabled*** Please disable remote key management. Server /chassis/server/storageadapter #

### 次のタスク

リモート キー管理からローカル キー管理に切り替えた後、必ず KMIP セキュア キー管理を無 効にしてください。

### ローカル キー管理からリモート キー管理へのコントローラ セキュリ ティの切り替え

このタスクによって、コントローラセキュリティをローカル管理からリモート管理に切り替え たり、リモート管理からローカル管理に切り替えることができます。

### 始める前に

このタスクを実行するには、admin 権限でログインする必要があります。

手順

	コマンドまたはアクション	目的
ステップ1	Server # scope chassis	シャーシ コマンド モードを開始しま す。
ステップ <b>2</b>	Server /chassis # scope storageadapter $ \nearrow $ $ \square                                  $	ストレージアダプタ コマンドモードを 開始します。
ステップ3	Server /chassis/storageadapter # switch-to-remote-key-mgmt	プロンプトでyと入力します。
ステップ4	Server /chassis/storageadapter # security id	プロンプトでセキュリティ キーを入力 します。リモート キー管理に切り替え ます。

### 例

次に、コントローラ セキュリティをローカル キー管理からリモート キー管理へ切り 替える例を示します。

```
Server # scope chassis
Server /chassis # scope storageadapter SLOT-HBA 1
Server /chassis/server/storageadapter # switch-to-remote-key-mgmt
Changing the security key requires existing security key.
Please enter current security-key --> test
Switch to remote key management complete on controller in SLOT-HBA.
Server /chassis/server/storageadapter #
```

### 仮想ドライブの削除

¢

重要 このタスクでは、仮想ドライブ(ブートされたオペレーティングシステムを実行するドライブ を含む)を削除します。そのため、仮想ドライブを削除する前に、保持するデータをバック アップします。

### 始める前に

このタスクを実行するには、admin 権限を持つユーザとしてログインする必要があります。

#### 手順

	コマンドまたはアクション	目的
ステップ1	Server# scope chassis	シャーシ コマンド モードを開始しま す。
ステップ <b>2</b>	Server/chassis # scope storageadapter ス ロット	装着されているストレージ カードに対 してコマンド モードを開始します。
ステップ3	Server /chassis/storageadapter # scope virtual-drive <i>drive-number</i>	指定された仮想ドライブのコマンドモー ドを開始します。
ステップ4	Server /chassis/storageadapter/virtual-drive # delete-virtual-drive	<ul> <li>処理の確認を求めるプロンプトが表示されます。確認のために yes を入力します。</li> <li>(注) yes と入力しなかった場合、 アクションは強制終了されます。</li> </ul>

### 例

次に、仮想ドライブ3を削除する例を示します。

```
Server# scope chassis
Server /chassis # scope storageadapter SLOT-3
Server /chassis/storageadapter # scope virtual-drive 3
Server /chassis/storageadapter/virtual-drive # delete-virtual-drive
Are you sure you want to delete virtual drive 3?
All data on the drive will be lost. Enter 'yes' to confirm -> yes
Server /chassis/storageadapter/virtual-drive #
```

### 仮想ドライブの初期化

ドライブを初期化すると、仮想ドライブ上のすべてのデータが失われます。初期化を実行する 前に、保存する仮想ドライブのデータをバックアップします。

#### 始める前に

このタスクを実行するには、admin 権限を持つユーザとしてログインする必要があります。

### 手順

	コマンドまたはアクション	目的
ステップ1	Server# scope chassis	シャーシ コマンド モードを開始しま す。
ステップ <b>2</b>	Server/chassis # scope storageadapter スロット	装着されているストレージ カードに対 してコマンド モードを開始します。
ステップ3	Server /chassis/storageadapter # scope virtual-drive <i>drive-number</i>	指定された仮想ドライブのコマンドモー ドを開始します。
ステップ4	Server /chassis/storageadapter/virtual-drive # start-initialization	指定した仮想ドライブを初期化します。
ステップ5	Server /chassis/storageadapter/virtual-drive # cancel-initialization	(任意)指定した仮想ドライブの初期化 をキャンセルします。
ステップ6	Server/chassis/storageadapter/physical-drive # get-operation-status	ドライブ上で処理中のタスクのステータ スを表示します。

### 例

次に、高速初期化を使用して仮想ドライブ3を初期化する例を示します。

```
Server# scope chassis
```

```
Server /chassis # scope storageadapter SLOT-3
Server /chassis/storageadapter # scope virtual-drive 3
Server /chassis/storageadapter/virtual-drive # start-initialization
Are you sure you want to initialize virtual drive 3?
All data on the drive will be lost. Enter 'yes' to confirm -> yes
Fast (0) or full (1) initialization? -> 0
Server /chassis/storageadapter/virtual-drive # get-operation-status
```

progress-percent: 20%
elapsed -seconds: 30
operation-in-progress: initializing virtual drive

```
Server /chassis/storageadapter/virtual-drive #
```

## ブート ドライブとして設定

### 始める前に

このタスクを実行するには、admin 権限を持つユーザとしてログインする必要があります。

#### 手順

	コマンドまたはアクション	目的
ステップ1	Server# scope chassis	シャーシ コマンド モードを開始しま す。
ステップ <b>2</b>	Server/chassis # scope storageadapter ス ロット	装着されているストレージ カードに対 してコマンド モードを開始します。
ステップ3	Server /chassis/storageadapter # scope virtual-drive drive-number	指定された仮想ドライブのコマンドモー ドを開始します。
ステップ4	Server /chassis/storageadapter # set-boot-drive	コントローラがこの仮想ドライブから ブートするように指定します。

### 例

次に、コントローラが仮想ドライブ3からブートするように指定する例を示します。

```
Server# scope chassis
Server /chassis # scope storageadapter SLOT-3
Server /chassis/storageadapter # scope virtual-drive 3
Server /chassis/storageadapter/virtual-drive # set-boot-drive
Are you sure you want to set virtual drive 3 as the boot drive?
Enter 'yes' to confirm -> yes
Server /chassis/storageadapter/virtual-drive #
```

## 仮想ドライブの編集

#### 始める前に

このタスクを実行するには、admin 権限を持つユーザとしてログインする必要があります。

コマン	ドまたはアクション	目的
ステップ1 Server	[‡] scope chassis	シャーシ コマンド モードを開始しま す。

	コマンドまたはアクション	目的
ステップ <b>2</b>	Server/chassis # scope storageadapter ス ロット	装着されているストレージ カードに対 してコマンド モードを開始します。
ステップ3	Server chassis /storageadapter # scope virtual-drive drive number	指定された仮想ドライブのコマンドモー ドを開始します。
ステップ4	Server chassis /storageadapter /virtual-drive # modify-attributes	現在のものとは異なるポリシーを選択す るように求めるプロンプトが表示されま す。
ステップ5	Server chassis /storageadapter /virtual-drive# set raid-level value	指定した仮想ドライブのRAIDレベルを 指定します。
ステップ6	Server chassis /storageadapter /virtual-drive# set physical-drive value	指定した仮想ドライブに物理ドライブを 指定します。

次に、仮想ドライブを編集する例を示します。

```
Server# scope chassis
Server /chassis # scope storageadapter slot-3
Server /chassis/storageadapter # scope virtual-drive 3
Server /chassis/storageadapter/virtual-drive #set raid-level 1
Server /chassis/storageadapter/virtual-drive *# physical-drive 1
Server /chassis/storageadapter/virtual-drive # commit
Server /chassis/storageadapter /virtual-drive # modify-attribute
Current write policy: Write Back Good BBU
```

```
0: Write Through
1: Write Back Good BBU
2: Always Write Back
Choose number from above options--> 0
The following attribute will be modified:
- Write Policy: Write Through
```

```
OK? (y or n)--> \mathbf{y} Server /chassis/storageadapter/virtual-drive #
```

## 仮想ドライブの保護

### C-

**重要** このタスクでは、仮想ドライブがドライブ グループの仮想ドライブのターゲット ID である場合に、既存のドライブ グループ内のすべての VD を保護します。

### 始める前に

このタスクを実行するには、admin 権限を持つユーザとしてログインする必要があります。

_	
+	
_	шн
	川氏

	コマンドまたはアクション	目的
ステップ1	Server# scope chassis	シャーシ コマンド モードを開始しま す。
ステップ <b>2</b>	Server/chassis # scope storageadapter ス ロット	装着されているストレージ カードに対 してコマンド モードを開始します。
ステップ <b>3</b>	Server /chassis/storageadapter # scope virtual-drive drive-number	指定された仮想ドライブのコマンドモー ドを開始します。
ステップ4	Server /chassis/storageadapter/virtual-drive # secure-drive-group	<ul> <li>処理の確認を求めるプロンプトが表示されます。確認のために yes を入力します。</li> <li>(注) yes と入力しなかった場合、 アクションは強制終了されます。</li> </ul>

### 例

次に、仮想ドライブ グループを保護する例を示します。

```
Server# scope chassis
Server /chassis # scope storageadapter SLOT-3
Server /chassis/storageadapter # scope virtual-drive 3
Server /chassis/storageadapter/virtual-drive # secure-drive-group
This will enable security for virtual drive 16, and all virtual drives sharing this drive
group.
It is not reversible. Are you quite certain you want to do this?
Enter 'yes' to confirm -> yes
server /chassis/storageadapter/virtual-drive # show detail
Virtual Drive 16:
    .
    FDE Capable: 1
    FDE Enabled: 1
```

server /chassis/storageadapter/virtual-drive #

.
# 仮想ドライブの属性の変更

### 始める前に

このタスクを実行するには、admin 権限を持つユーザとしてログインする必要があります。

### 手順

	コマンドまたはアクション	目的
ステップ1	Server# scope chassis	シャーシ コマンド モードを開始しま す。
ステップ <b>2</b>	Server/chassis # scope storageadapter ス ロット	装着されているストレージ カードに対 してコマンド モードを開始します。
ステップ3	Server /chassis/storageadapter # scope virtual-drive 3	仮想ドライブのコマンド モードを開始 します。
ステップ4	Server /chassis/storageadapter/virtual-drive # modify-attributes	現在のものとは異なるポリシーを選択す るように求めるプロンプトが表示されま す。

### 例

次に、既存の RAID 1 ドライブ グループ内の未使用のスペースから新しい仮想ドライ ブを分割する例を示します。

```
Server# scope chassis
Server /chassis # scope storageadapter SLOT-3
Server /chassis/storageadapter # scope virtual-drive
Server /chassis/storageadapter/virtual-drive # modify-attributes
Current write policy: Write Back
0: Write Through
1: Write Back
2: Write Back even if Bad BBU
Choose number from above options --> 0
The following attribute will be modified:
- Write policy: Write Through
OK? (y or n) --> y
operation in progress.
Server /chassis/storageadapter/virtual-drive #
```

# 専用ホットスペアの作成

### 始める前に

このタスクを実行するには、admin 権限を持つユーザとしてログインする必要があります。

#### 手順

	コマンドまたはアクション	目的
ステップ1	Server# scope chassis	シャーシ コマンド モードを開始しま す。
ステップ <b>2</b>	Server/chassis # scope storageadapter ス ロット	装着されているストレージ カードに対 してコマンド モードを開始します。
ステップ3	Server /chassis/storageadapter # scope physical-drive <i>drive-number</i>	指定された物理ドライブのコマンドモー ドを開始します。
ステップ4	Server /chassis/storageadapter/physical-drive # make-dedicated-hot-spare	専用ホット スペアが作成される仮想ド ライブの選択を求めるプロンプトが表示 されます。

### 例

次に、物理ドライブ3を仮想ドライブ6の専用ホットスペアにする例を示します。

```
Server# scope chassis
Server /chassis # scope storageadapter SLOT-3
Server /chassis/storageadapter # scope physical-drive 3
Server /chassis/storageadapter/physical-drive # make-dedicated-hot-spare
    5: VD_OS_1, RAID 0, 102400 MB, physical disks: 1
    6: VD_OS_2, RAID 0, 12288 MB, physical disks: 1
    7: VD_OS_3, RAID 0, 12288 MB, physical disks: 1
    8: VD_DATA_1, RAID 0, 12512 MB, physical disks: 1
    9: RAID1_2358, RAID 1, 40000 MB, physical disks: 2,3,5,8
    11: JFB_RAID1_67, RAID 1, 20000 MB, physical disks: 6,7
    12: JFB_Crv_R1_40, RAID 1, 40000 MB, physical disks: 6,7
    13: JFB_R1_10GB, RAID 1, 10000 MB, physical disks: 6,7
```

Server /chassis/storageadapter/physical-drive #

# グローバルホットスペアの作成

### 始める前に

このタスクを実行するには、admin 権限を持つユーザとしてログインする必要があります。

### 手順

	コマンドまたはアクション	目的
ステップ1	Server# scope chassis	シャーシ コマンド モードを開始しま す。
ステップ <b>2</b>	Server/chassis # scope storageadapter ス ロット	装着されているストレージ カードに対 してコマンド モードを開始します。
ステップ3	Server /chassis/storageadapter # scope physical-drive drive-number	指定された物理ドライブのコマンドモー ドを開始します。
ステップ4	Server /chassis/storageadapter/physical-drive # make-global-hot-spare	
ステップ5	Server /chassis/storageadapter/physical-drive # get-operation-status	ドライブ上で処理中のタスクのステータ スを表示します。

### 例

次に、物理ドライブ3をグローバルホットスペアにする例を示します。

```
Server# scope chassis
Server /chassis # scope storageadapter SLOT-3
Server /chassis/storageadapter # scope physical-drive 3
Server /chassis/storageadapter/physical-drive # make-global-hot-spare
Server /chassis/storageadapter/physical-drive #
```

# 削除するドライブの準備

Unconfigured Good ステータスが表示された物理ドライブ上でのみ、このタスクを確認できます。

### 始める前に

このタスクを実行するには、admin 権限を持つユーザとしてログインする必要があります。

<b>F</b>	旧石
Ŧ	貝

	コマンドまたはアクション	目的
ステップ1	Server# scope chassis	シャーシ コマンド モードを開始しま す。
ステップ <b>2</b>	Server/chassis # scope storageadapter スロット	装着されているストレージ カードに対 してコマンド モードを開始します。
ステップ3	Server /chassis/storageadapter # scope physical-drive <i>drive-number</i>	指定された物理ドライブのコマンドモー ドを開始します。
ステップ4	Server /chassis/storageadapter/physical-drive # prepare-for-removal	

### 例

次に、物理ドライブ3を削除する準備をする例を示します。

```
Server# scope chassis
```

```
Server /chassis # scope storageadapter SLOT-3
Server /chassis/storageadapter # scope physical-drive 3
Server /chassis/storageadapter/physical-drive # prepare-for-removal
Server /chassis/storageadapter/physical-drive #
```

# 物理ドライブのステータスの切り替え

### 始める前に

- •このタスクを実行するには、admin権限を持つユーザとしてログインする必要があります。
- コントローラは、JBOD モードをサポートする必要があり、JBOD モードはイネーブルに する必要があります。

### 手順

	コマンドまたはアクション	目的
ステップ1	Server# scope chassis	シャーシ コマンド モードを開始しま す。
ステップ <b>2</b>	Server/chassis # scope storageadapter ス ロット	装着されているストレージ カードに対 してコマンド モードを開始します。
ステップ3	Server /chassis/storageadapter # scope physical-drive 4	物理ドライブのコマンド モードを開始 します。

	コマンドまたはアクション	目的
ステップ4	Server /chassis/storageadapter/physical-drive # make-unconfigured-good	ドライブのステータスを Unconfigured good に変更します。
ステップ5	Server /chassis/storageadapter/physical-drive # make-jbod	物理ドライブのJBODモードをイネーブ ルにします。

### 例

次に、物理ドライブのステータスを切り替える例を示します。

```
Server# scope chassis
Server /chassis # scope storageadapter SLOT-3
Server /chassis/storageadapter # scope physical-drive 4
Server /chassis/storageadapter/physical-drive # show detail
Physical Drive Number 4:
    Controller: SLOT-4
    Health: Good
    Status: JBOD
   Boot Drive: true
   Manufacturer: ATA
   Model: ST500NM0011
    Predictive Failure Count: 0
    Drive Firmware: CC02
    Coerced Size: 476416 MB
    Type: HDD
Server /chassis/storageadapter/physical-drive # make-unconfigured-good
Server /chassis/storageadapter/physical-drive # show detail
Physical Drive Number 4:
    Controller: SLOT-4
    Health: Good
    Status: Unconfigured Good
    Boot Drive: true
   Manufacturer: ATA
   Model: ST500NM0011
    Predictive Failure Count: 0
    Drive Firmware: CC02
    Coerced Size: 476416 MB
    Type: HDD
Server /chassis/storageadapter/physical-drive # make-jbod
Server /chassis/storageadapter/physical-drive # show detail
Physical Drive Number 4:
    Controller: SLOT-4
    Health: Good
    Status: JBOD
    Boot Drive: true
   Manufacturer: ATA
   Model: ST500NM0011
    Predictive Failure Count: 0
    Drive Firmware: CC02
    Coerced Size: 476416 MB
    Type: HDD
```

# コントローラのブートドライブとしての物理ドライブの 設定

### 始める前に

- •このタスクを実行するには、admin権限を持つユーザとしてログインする必要があります。
- コントローラは、JBOD モードをサポートする必要があり、JBOD モードはイネーブルに する必要があります。

### 手順

	コマンドまたはアクション	目的
ステップ1	Server# scope chassis	シャーシ コマンド モードを開始しま す。
ステップ <b>2</b>	Server/chassis # scope storageadapter ス ロット	装着されているストレージ カードに対 してコマンド モードを開始します。
ステップ <b>3</b>	Server /chassis/storageadapter # scope physical-drive 4	物理ドライブのコマンド モードを開始 します。
ステップ4	Server /chassis/storageadapter/physical-drive # set-boot-drive	<ul> <li>処理の確認を求めるプロンプトが表示されます。確認のために yes を入力します。</li> <li>(注) yes と入力しなかった場合、 アクションは強制終了されます。</li> </ul>

### 例

次に、物理ドライブをコントローラのブートドライブとして設定する例を示します。

```
Server# scope chassis
Server /chassis # scope storageadapter SLOT-3
Server /chassis/storageadapter # show detail
PCI Slot SLOT-4:
    Health: Good
    Controller Status: Optimal
    ROC Temperature: Not Supported
    Product Name: MegaRAID 9240-8i (RAID 0,1,10,5)
    Serial Number: SP23807413
    Firmware Package Build: 20.11.1-0159
    Product ID: LSI Logic
    Battery Status: no battery
    Cache Memory Size: 0 MB
    Boot Drive: none
```

Boot Drive is PD: false TTY Log Status: Not Downloaded Server /chassis/storageadapter # scope physical-drive 4 Server /chassis/storageadapter/physical-drive # set-boot-drive Are you sure you want to set physical drive 4 as the boot drive? Enter 'yes' to confirm -> yes Server /chassis/storageadapter/physical-drive # exit Server /chassis/storageadapter # show detail PCI Slot SLOT-4: Health: Good Controller Status: Optimal ROC Temperature: Not Supported Product Name: MegaRAID 9240-8i (RAID 0,1,10,5) Serial Number: SP23807413 Firmware Package Build: 20.11.1-0159 Product ID: LSI Logic Battery Status: no battery Cache Memory Size: 0 MB Boot Drive: 4 Boot Drive is PD: true TTY Log Status: Not Downloaded

# ホット スペア プールからのドライブの削除

#### 始める前に

このタスクを実行するには、admin 権限を持つユーザとしてログインする必要があります。

### 手順

	コマンドまたはアクション	目的
ステップ1	Server# scope chassis	シャーシ コマンド モードを開始しま す。
ステップ <b>2</b>	Server/chassis # scope storageadapter ス ロット	装着されているストレージ カードに対 してコマンド モードを開始します。
ステップ3	Server /chassis/storageadapter # scope physical-drive <i>drive-number</i>	指定された物理ドライブのコマンドモー ドを開始します。
ステップ4	Server /chassis/storageadapter/physical-drive # remove-hot-spare	ホット スペア プールからドライブを削 除します。

### 例

次に、ホットスペアプールから物理ドライブ3を削除する例を示します。

```
Server# scope chassis
Server /chassis # scope storageadapter SLOT-3
Server /chassis/storageadapter # scope physical-drive 3
```

Server /chassis/storageadapter/physical-drive # remove-hot-spare Server /chassis/storageadapter/physical-drive #

# 削除するドライブの準備の取り消し

### 始める前に

このタスクを実行するには、admin 権限を持つユーザとしてログインする必要があります。

### 手順

	コマンドまたはアクション	目的
ステップ1	Server# scope chassis	シャーシ コマンド モードを開始しま す。
ステップ <b>2</b>	Server/chassis # scope storageadapter ス ロット	装着されているストレージ カードに対 してコマンド モードを開始します。
ステップ3	Server /chassis/storageadapter # scope physical-drive <i>drive-number</i>	指定された物理ドライブのコマンドモー ドを開始します。
ステップ4	Server /chassis/storageadapter/physical-drive # undo-prepare-for-removal	

### 例

次に、物理ドライブ3の削除を準備した後にドライブをリスピンする例を示します。

```
Server# scope chassis
Server /chassis # scope storageadapter SLOT-3
Server /chassis/storageadapter # scope physical-drive 3
Server /chassis/storageadapter/physical-drive # undo-prepare-for-removal
Server /chassis/storageadapter/physical-drive #
```

# バッテリバックアップユニットの自動学習サイクルのイ ネーブル化

### 始める前に

このタスクを実行するには、admin 権限を持つユーザとしてログインする必要があります。

_	コマンドまたはアクション	目的
ステップ1	Server# scope chassis	シャーシ コマンド モードを開始しま す。
ステップ <b>2</b>	Server/chassis # scope storageadapter スロット	装着されているストレージ カードに対 してコマンド モードを開始します。
ステップ3	Server /chassis/storageadapter # scope bbu	バッテリ バックアップユニットコマン ド モードを開始します。
ステップ4	Server /chassis/storageadapter # enable-auto-learn	バッテリの自動学習サイクルをイネーブ ルにします。

### 手順

### 例

次に、バッテリの自動学習サイクルをイネーブルにする例を示します。

```
Server # scope chassis
Server /chassis # scope storageadapter SLOT-2
Server /chassis/storageadapter # scope bbu
Server /chassis/storageadapter/bbu # enable-auto-learn
Automatic BBU learn cycles will occur without notice if enabled.
Are you sure? [y/n] --> y
enable-auto-learn initiated
Server /chassis/storageadapter/bbu #
```

# バッテリ バックアップ ユニットの自動学習サイクルの ディセーブル化

### 始める前に

このタスクを実行するには、admin 権限を持つユーザとしてログインする必要があります。

手順

	コマンドまたはアクション	目的
ステップ1	Server# scope chassis	シャーシ コマンド モードを開始しま す。
ステップ <b>2</b>	Server/chassis # scope storageadapter ス ロット	装着されているストレージ カードに対 してコマンド モードを開始します。

	コマンドまたはアクション	目的
ステップ3	Server /chassis/storageadapter # scope bbu	バッテリ バックアップユニットコマン ド モードを開始します。
ステップ4	Server /chassis/storageadapter # disable-auto-learn	バッテリの自動学習サイクルをディセー ブルにします

### 例

次に、バッテリの自動学習サイクルをディセーブルにする例を示します。

```
Server # scope chassis
Server /chassis # scope storageadapter SLOT-2
Server /chassis/storageadapter # scope bbu
Server /chassis/storageadapter/bbu # disable-auto-learn
Automatic BBU learn cycles will no longer occur if disabled.
Are you sure? [y/n] --> y
disable-auto-learn initiated
```

```
Server /chassis/storageadapter/bbu #
```

# バッテリ バックアップ ユニットの学習サイクルの開始

### 始める前に

このコマンドを使用するには、admin としてログインする必要があります。

### 手順

	コマンドまたはアクション	目的
ステップ1	Server# scope chassis	シャーシ コマンド モードを開始しま す。
ステップ2	Server/chassis # scope storageadapter ス ロット	装着されているストレージ カードに対 してコマンド モードを開始します。
ステップ3	Server /chassis/storageadapter # scope bbu	バッテリ バックアップユニットコマン ド モードを開始します。
ステップ4	Server /chassis/storageadapter # start-learn-cycle	バッテリの学習サイクルを開始します。

### 例

次に、バッテリの学習サイクルを開始する例を示します。

```
Server # scope chassis
Server /chassis # scope storageadapter SLOT-2
Server /chassis/storageadapter # scope bbu
Server /chassis/storageadapter/bbu # start-learn-cycle
Server /chassis/storageadapter/bbu #
```

### 物理ドライブのロケータ LED の切り替え

### 始める前に

このタスクを実行するには、admin としてログオンする必要があります。

### 手順

	コマンドまたはアクション	目的
ステップ1	Server# scope chassis	シャーシ コマンド モードを開始しま す。
ステップ <b>2</b>	Server/chassis # scope storageadapter ス ロット	装着されているストレージ カードに対 してコマンド モードを開始します。
ステップ3	Server /chassis/storageadapter # scope physical-drive 3	物理ドライブ コマンド モードを開始し ます。
ステップ4	Server/chassis/storageadapter/physical-drive # locator-led {on   off}	物理ドライブのロケータ LED をイネー ブルまたはディセーブルにします。

### 例

次に、物理ドライブ3のロケータ LED をイネーブルにする例を示します。

```
Server # scope chassis
Server /chassis # scope storageadapter SLOT-2
Server /chassis/storageadapter # scope physical-drive 3
Server /chassis/storageadapter/physical-drive # locator-led on
Server /chassis/storageadapter/physical-drive* # commit
Server /chassis/storageadapter/physical-drive #
```

# コントローラ設定のクリア

### 始める前に

このタスクを実行するには、admin 権限を持つユーザとしてログインする必要があります。

	-	-
	コマンドまたはアクション	目的
ステップ1	Server # scope chassis	シャーシ コマンド モードを開始しま す。
ステップ <b>2</b>	Server /chassis # scope storageadapter $ \nearrow $ $\square \not \neg \vdash ID$	ストレージアダプタ コマンドモードを 開始します。
ステップ3	Server /chassis/storageadapter # clear-all-config	プロンプトで <b>yes</b> と入力します。コン トローラ設定をクリアします。

#### 手順

### 例

次に、コントローラ設定をクリアする例を示します。

```
Server # scope chassis
Server /chassis # scope storageadapter SLOT-HBA 1
Server /chassis/storageadapter # clear-all-config
Are you sure you want to clear the controller's config and delete all VDs?
Enter 'yes' to confirm -> yes
Enter administrative password to proceed with operation\n
Password -> Password accepted. Performing requested operation.
Server /chassis/storageadapter #
```

# ストレージコントローラの工場出荷時の初期状態への復 元

### 始める前に

このタスクを実行するには、admin 権限を持つユーザとしてログインする必要があります。

#### 手順

	コマンドまたはアクション	目的
ステップ1	Server # scope chassis	シャーシ コマンド モードを開始しま す。
ステップ <b>2</b>	Server /chassis # scope storageadapter $ \nearrow $ $\square \not \supset \vdash ID $	ストレージアダプタ コマンドモードを 開始します。
ステップ3	Server /chassis/storageadapter # set-factory-defaults	プロンプトで <b>yes</b> と入力します。コン トローラの設定パラメータを出荷時のデ フォルトに復元します。

#### 例

次に、コントローラの設定パラメータを出荷時のデフォルトに復元する例を示します。

```
Server # scope chassis
Server /chassis # scope storageadapter SLOT-HBA 1
Server /chassis/storageadapter # set-factory-defaults
This operation will restore controller settings to factory default values. Do you want
to proceed?
Enter 'yes' to confirm -> yes
Server /chassis/storageadapter #
```

# ストレージ コントローラのログの表示

### 始める前に

このタスクを実行するには、admin 権限を持つユーザとしてログインする必要があります。

#### 手順

	コマンドまたはアクション	目的
ステップ1	Server# scope chassis	シャーシ コマンド モードを開始しま す。
ステップ2	Server/chassis # scope storageadapter ス ロット	装着されているストレージカードに対 してコマンドモードを開始します。
ステップ3	Server /chassis/storageadapter # show log	ストレージ <i>コントローラのログを表示</i> します。

### 例

次に、ストレージコントローラのログを表示する例を示します。

```
Server # scope chassis
Server /chassis # scope storageadapter SLOT-3
Server /chassis/storageadapter # show log
```

Time	Э				Severity	Description
	-					
Fri	March	1	09:52:19	2013	Warning	Predictive Failure
Fri	March	1	07:50:19	2013	Info	Battery charge complete
Fri	March	1	07:50:19	2013	Info	Battery charge started
Fri	March	1	07:48:19	2013	Info	Battery relearn complete
Fri	March	1	07:47:19	2013	Info	Battery is discharging
Fri	March	1	07:45:19	2013	Info	Battery relearn started

```
Server /chassis/storageadapter #
```

# 物理ドライブの詳細の表示

### 手順

	コマンドまたはアクション	目的
ステップ1	Server# scope chassis	シャーシ コマンド モードを開始しま す。
ステップ <b>2</b>	Server/chassis # scope storageadapter ス ロット	装着されているストレージ カードに対 してコマンド モードを開始します。
ステップ3	Server /chassis/storageadapter # scope physical-drive 2	物理ドライブ コマンド モードを開始し ます。
ステップ4	Server /chassis/storageadapter/physicsl-drive # show detail	物理ドライブの詳細を表示します。

### 例

次に、物理ドライブの情報を表示する例を示します。

```
Server# scope chassis
Server /chassis # scope storageadapter SLOT-3
Server /chassis/storageadapter # scope physical-drive 202
Server /chassis/storageadapter/physical-drive # show detail
Physical Drive Number 202:
    Controller: SLOT-HBA
    Info Valid: Yes
    Info Invalid Cause:
   Enclosure Device ID: 252
    Device ID: 8
   Drive Number: 202
   Health: Good
    Status: Online
   Boot Drive: false
   Manufacturer: ATA
   Model: INTEL SSDSC2BB480G4
   Predictive Failure Count: 0
   Drive Firmware: 0370
   Type: SSD
   Block Size: 512
   Physical Block Size: 4096
   Negotiated Link Speed: 6.0 Gb/s
   Locator LED: false
    FDE Capable: 0
   FDE Enabled: 0
   FDE Secured: 0
    FDE Locked: 0
   FDE Locked Foreign Config: 0
    Enclosure Association: Direct Attached
   Enclosure Logical ID: N/A
   Enclosure SAS Address[0]: N/A
   Enclosure SAS Address[1]: N/A
   Power Cycle Count: 106
```

Power On Hours: 10471 Percentage Life Left: 100 Wear Status in Days: 1825 Percentage Reserved Capacity Consumed: 0 Time of Last Refresh : 2017-03-04 13:47 Operating Temperature: 34 Media Error Count: 0 Other Error Count: 0 Interface Type: SATA Block Count: 937703088 Raw Size: 457862 MB Non Coerced Size: 457350 MB Coerced Size: 456809 MB SAS Address 0: 4433221108000000 SAS Address 1: 0x0 Power State: active

### NVMe コントローラの詳細の表示

### 手順

	コマンドまたはアクション	目的
ステップ1	Server# scope chassis	シャーシ コマンド モードを開始しま す。
ステップ <b>2</b>	Server /chassis # show nvmeadapter	使用可能な NVMe アダプタを表示します。
ステップ3	Server /chassis/nvmeadapter # scope nvmeadapter NVMe アダプタ名	選択した NVMe ダプタ コマンドモード を入力します。
ステップ4	Server /chassis/nvmeadapter # show detail	NVMe コントローラの詳細を表示しま す。

### 例

この例は、コントローラ情報を表示する方法を示します。

```
Server# scope chassis
Server /chassis # show nvmeadapter
PCI Slot
-------
NVMe-direct-U.2-drives
PCIe-Switch
Server /chassis # scope nvmeadapter PCIe-Switch
Server /chassis/nvmeadapter # show detail
PCI Slot: PCIe-Switch
Health: Good
Drive Count: 8
Vendor ID: MICROSEM
Product ID: PFX 48XG3
Component ID: 8533
```

```
Product Revision: RevB

P2P Vendor ID: f811

P2P Device ID: efbe

Running Firmware Version: 1.8.0.58-24b1

Pending Firmware Version: 1.8.0.58

Switch temperature: 49 degrees C

Switch status: Optimal

Link Status: Optimal

Server /chassis/nvmeadapter #
```

# NVMe 物理ドライブの詳細の表示

### 手順

	コマンドまたはアクション	目的
ステップ1	Server# scope chassis	シャーシ コマンド モードを開始しま す。
ステップ <b>2</b>	Server /chassis # show nvmeadapter	使用可能な NVMe アダプタを表示します。
ステップ3	Server /chassis/nvmeadapter # scope nvmeadapter NVMe アダプタ名	選択した NVMe ダプタ コマンドモード を入力します。
ステップ4	Server /chassis/nvmeadapter # show nvme-physical-drive	使用可能な物理ドライブが表示されま す。
ステップ5	サーバ/シャーシ/nvmeadapter # scope nvme-physical-drive 物理ドライブ番号	選択した物理ドライブ コマンド モード を開始します。
ステップ6	Server /chassis/nvmeadapter/nvme-physical-drive # show detail	NVMe 物理ドライブの詳細を表示します。

### 例

次に、物理ドライブの情報を表示する例を示します。

```
Server# scope chassis
Server / chassis # scope nvmeadapter NVMe-direct-U.2-drives
Server /chassis/nvmeadapter # show nvme-physical-drive
Physical Drive Number Product Name Manufacturer Serial Number Temperature % Drive Life
Used Performance Level LED Fault status % Power on Hours
 ----- -----
                                                        _____
_____
                                SDM00000E5EC 48 degre... 3
                                                                      100
REAR-NVME-1
                 Ci... HGST
            Healthy. Driv... 2
REAR-NVME-2
                Ci... HGST
                                SDM00000DC90 47 degre... 2
                                                                      100
            Healthy
                         3
Server /chassis/nvmeadapter # scope nvme-physical-drive REAR-NVME-1
Server /chassis/nvmeadapter/nvme-physical-drive # show detail
```

Physical Drive Number REAR-NVME-1: Product Name: Cisco UCS (SN200) 2.5 inch 800 GB NVMe based PCIe SSD Manufacturer: HGST Serial Number: SDM00000E5EC Temperature: 48 degrees C % Drive Life Used: 3 Performance Level: 100 LED Fault status: Healthy. Drive is overused based on current write pattern % Power on Hours: 2 Firmware Revision: PCI Slot: REAR-NVME-1 Managed Id: 10 Controller Type: NVME-SFF Controller Temperature: 48 degrees C Fault State: 0 Throttle Start Temperature: 70 degrees C Shutdown Temperature: 75 degrees C Server /chassis/nvmeadapter/nvme-physical-drive #

### SIOC NVMe ドライブの詳細の表示

その CMC に関連付けられている SIOC の NVMe ドライブを表示するために、特定の CMC の スコープを設定する必要があります。



(注)

手順

) この機能は、一部のSシリーズ サーバでのみ使用できます。

	コマンドまたはアクション	目的
ステップ1	Server # scope chassis	シャーシ コマンド モードを開始しま す。
ステップ <b>2</b>	Server /chassis # scope cmc [1   2]	CMC コマンド モードを開始します。
ステップ3	Server /chassis/CMC # scope nvmeadapter adapter name	NVMe アダプタ コマンド モードを開始 します。
ステップ4	Server /chassis/CMC/nvmeadapter # show nvme-physical-drive detail	SIOC NVMe 物理ドライブの詳細を表示 します。

### 例

この例では、SIOC NVMe ドライブの詳細を表示する方法を示します。

```
Server # scope chassis
Server /chassis # scope cmc
Server /chassis/cmc # show detail
Firmware Image Information:
ID: 1
```

Name: CMC1 SIOC PID: UCS-S3260-PCISIOC Serial Number: FCH21277K8T Update Stage: ERROR Update Progress: OS ERROR Current FW Version: 4.0(0.166) FW Image 1 Version: 0.0(4.r17601) FW Image 1 State: BACKUP INACTIVATED FW Image 2 Version: 4.0(0.166) FW Image 2 State: RUNNING ACTIVATED Reset Reason: ac-cycle Secure Boot: ENABLED Server / chassis # scope cmc 1 Server /chassis/cmc # scope nvmeadapter NVMe-direct-U.2-drives Server /chassis/cmc/nvmeadapter # show nvme-physical-drive detail Physical Drive Number SIOCNVMe1: Product Name: Cisco 2.5 inch 1TB Intel P4501 NVMe Med. Perf. Value Endurance Manufacturer: Intel Serial Number: PHLF7303008G1P0KGN Temperature: 39 degrees C % Drive Life Used: 1 Performance Level: 100 LED Fault status: Healthy Drive Status: Optimal % Power on Hours: 8 Firmware Version: QDV1CP03 PCI Slot: SIOCNVMe1 Managed Id: 1 Controller Type: NVME-SFF Controller Temperature: 39 Throttle State: 0 Throttle Start Temperature: 70 Shutdown Temperature: 80 Physical Drive Number SIOCNVMe2: Product Name: Cisco 2.5 inch 500GB Intel P4501 NVMe Med. Perf. Value Endurance Manufacturer: Intel Serial Number: PHLF73440068500JGN Temperature: 39 degrees C % Drive Life Used: 1 Performance Level: 100 LED Fault status: Healthy Drive Status: Optimal % Power on Hours: 7 Firmware Version: QDV1CP03 PCI Slot: SIOCNVMe2 Managed Id: 2 Controller Type: NVME-SFF Controller Temperature: 39 Throttle State: 0 Throttle Start Temperature: 70 Shutdown Temperature: 80 Server /chassis/cmc/nvmeadapter #

### PCIスイッチの詳細の表示

この機能は、いくつかの C シリーズ サーバのみで使用可能です。

I

	コマンドまたはアクション	目的
ステップ1	Server # scope chassis	シャーシ コマンド モードを開始しま す。
ステップ2	Server /chassis # show pci-switch	システムで利用可能な PCI スイッチの リストが表示されます。
ステップ <b>3</b>	Server /chassis # show pci-switch detail	システムで利用可能な PCI スイッチの 詳細を表示します。

### 手順

### 例

この例では、PCI スイッチの詳細を表示する方法を示します。

Server <b># scope chassis</b> Server (chassis <b># show pci-switch</b>					
Slot	:-ID	Product Name	Manufacturer		
PCI-		PEX 8764	PLX		
PCI-	-Switch-2	PEX 8764	PLX		
PCI-	-Switch-3	PEX 8764	PLX		
PCI-	-Switch-4	PEX 8764	PLX		
Serv	ver /chassis <b># show pc</b> i	-switch detail			
PCI	SWITCH:				
	Slot-ID: PCI-Switch-1				
	Product Name: PEX 8764	1			
	Product Revision: 0xab	)			
	Manufacturer: PLX				
	Device Id: 0x8764				
	Vendor Id: 0x10b5				
	Sub Device Id: 0x8764				
	Sub Vendor Id: 0x10b5				
	Temperature: 43				
	Composite Health: Good	1			
	Adapter Count: 3				
PCI	SWITCH:				
	Slot-ID: PCI-Switch-2				
	Product Name: PEX 8764	1			
	Product Revision: 0xak	0			
	Manufacturer: PLX				
	Device Id: 0x8764				
	Vendor Id: 0x10b5				
	Sub Device Id: 0x8764				
	Sub Vendor Id: 0x10b5				
	Temperature: 43				
	Composite Health: Good	1			
	Adapter Count: 3				
PCI	SWITCH:				
	Slot-ID: PCI-Switch-3				
	Product Name: PEX 8764	1			
	Product Revision: Oxak	>			
	Manufacturer: PLX				
	Device Id: 0x8764				
	Vendor Id: 0x10b5				
	Sub Device Id: 0x8764				
	Sub Vendor Id: 0x10b5				

```
Temperature: 42
    Composite Health: Good
   Adapter Count: 3
PCI SWITCH:
   Slot-ID: PCI-Switch-4
   Product Name: PEX 8764
    Product Revision: 0xab
   Manufacturer: PLX
   Device Id: 0x8764
   Vendor Id: 0x10b5
   Sub Device Id: 0x8764
    Sub Vendor Id: 0x10b5
   Temperature: 43
   Composite Health: Degraded
   Adapter Count: 3
C480-FCH2213WH02 /chassis #
Server /chassis/ #
```

## 特定の PCI スイッチの詳細の表示

この機能は、いくつかの C シリーズ サーバのみで使用可能です。

### 手順

	コマンドまたはアクション	目的
ステップ1	Server # scope chassis	シャーシ コマンド モードを開始しま す。
ステップ <b>2</b>	Server /chassis # <b>show pci-switch</b>	システムで利用可能な PCI スイッチの リストが表示されます。
ステップ3	Server/chassis # <b>scope pci-switch</b> <i>PCI-Switch Number</i>	選択したスイッチの PCI スイッチ コマ ンド モードを開始します。
ステップ4	Server /chassis/pci-switch # show detail	PCI スイッチの詳細を表示します。
ステップ5	Server /chassis/pci-switch # show adapter-list	PCIスイッチに存在する、アダプタの詳 細を表示します。

### 例

この例では、特定の PCI スイッチの詳細を表示する方法を示します。

Server # scope chassis				
Server /chassis # <b>show</b>	pci-switch			
Slot-ID	Product Name	Manufacturer		
PCI-Switch-1	PEX 8764	PLX		
PCI-Switch-2	PEX 8764	PLX		
PCI-Switch-3	PEX 8764	PLX		
PCI-Switch-4	PEX 8764	PLX		
Server /chassis # <b>scope</b>	pci-switch PCI-	Switch-1		

Server /chassis/pci-switch show detail PCI SWITCH: Slot-ID: PCI-Switch-1 Product Name: PEX 8764 Product Revision: Oxab Manufacturer: PLX Device Id: 0x8764 Vendor Id: 0x10b5 Sub Device Id: 0x8764 Sub Vendor Id: 0x10b5 Temperature: 43 Composite Health: Good Adapter Count: 3 Server /chassis/pci-switch # show adapter-list Slot Link Status Link Width Link Speed Status ----- ----_____ _____ GPU-3 8.0 16 Good up GPU-4 8.0 16 up Good 12 8.0 16 Good up Server /chassis/pci-switch #

### Flexible Flash コントローラの管理

### **Cisco Flexible Flash**

M5 サーバでは、Flexible Flash コントローラはミニ ストレージ モジュール ソケットに挿入さ れます。ミニストレージソケットはマザーボードのM.2スロットに挿入されます。M.2スロッ トは SATA M.2 SSD スロットもサポートしています。



(注) M.2 スロットは、このリリースでは NVMe をサポートしていません。

C シリーズ ラックマウント サーバ の中には、サーバ ソフトウェア ツールおよびユーティリ ティのストレージとして、内蔵 Secure Digital (SD) メモリ カードをサポートしているものが あります。この SD カードは Cisco Flexible Flash ストレージ アダプタでホストされます。

Cisco IMC では、単一ハイパーバイザ(HV) パーティション構成として SD ストレージが使用 可能です。以前のバージョンでは4つの仮想 USB ドライブがありました。3 つには Cisco UCS Server Configuration Utility、Cisco ドライバ、および Cisco Host Upgrade Utility が事前ロードさ れ、4番目はユーザインストールによるハイパーバイザでした。また、Cisco IMC の最新バー ジョンにアップグレードするか、旧バージョンにダウングレードした後、設定をリセットした 場合にも、単一 HV パーティション構成が作成されます。

M.2 ドライブのインストールおよび設定の詳細については、次の URL にある C240 M5 サーバ 用の『Cisco UCS サーバインストレーションおよびサービス ガイド』の「ストレージョント ローラに関する考慮事項(組み込み SATA RAID の要件)」および「M.2 用ミニストレージ キャリア内の M.2 SSD の交換」のセクションを参照してください。 https://www.cisco.com/c/en/us/support/servers-unified-computing/ucs-c-series-rack-servers/products-installation-guides-list.html

シスコソフトウェアユーティリティおよびパッケージの詳細については、次のURLの『Cisco UCS C-Series Servers Documentation Roadmap』を参照してください。

http://www.cisco.com/go/unifiedcomputing/c-series-doc

### Cisco Flexible Flash コントローラのカード管理機能

Cisco Flexible Flash コントローラでは、単一のカードに加えて2つの SD カードを RAID-1ペア として管理できます。カード管理機能の導入により、次の作業を実行できます。



⁽注)

 すべてのCiscoIMCファームウェアのアップグレード後に、最新のFlex Flashファームウェ アをロードするには、Cisco Flexible Flash コントローラをリセットします。

アクション	説明
Reset Cisco Flex Flash	コントローラをリセットできます。
<b>Reset Partition Defaults</b>	選択したスロットの設定をデフォルト設定に リセットできます。
Synchronize Card Configuration	ファームウェア バージョン 253 以降をサポー トする SD カードの設定を保持できます。
Configure Operational Profile	選択した Cisco Flexible Flash コントローラの SD カードを設定できます。

### RAID パーティションの列挙

非 RAID パーティションは常にプライマリカードから列挙されます。列挙はプライマリカードのステータスに依存しません。

次に、Cisco Flexible Flash コントローラに 2 枚のカードがあるときの RAID パーティションの 列挙の動作を示します。

シナリオ	動作
シングル カード	RAIDパーティションは、カードが正常に動作 している場合、およびモードが Primary また は Secondary-active の場合に列挙されます。

バージョン 1.4(5e) から 1.5(4) 以降のバージョンにアップグレードする場合は、まずバージョン 1.5(2) にアップグレードしてから、Cisco IMC の上位バージョンにアップグレードする必要があります。

シナリオ	動作
デュアル ペア カード	RAIDパーティションは、カードの1つが正常 に動作していれば列挙されます。
	1枚のカードだけが正常に動作している場合、 すべての読み取り/書き込み操作は、この正常 に動作しているカードで行われます。2つの RAIDパーティションを同期するにはUCSSCU を使用する必要があります。
デュアル非ペア カード	サーバを再起動するときにこのシナリオが検 出された場合、RAIDパーティションはいずれ も列挙されません。
	サーバが稼働しているときにこのシナリオが 検出された場合、ユーザが新しいSDカードを 取り付けても、そのカードは Cisco Flexible Flash コントローラによって管理されません。 これはホストの列挙には影響しません。これ らを管理するためにカードをペアにする必要 があります。カードをペアにするには、[Reset Partition Defaults] または [Synchronize Card Configuration] オプションを使用できます。

# FlexFlash でのシングル カード ミラーリングからデュアル カード ミラーリングへのアップグレード

次のいずれかの方法で、FlexFlash を使用したシングル カード ミラーリングからデュアル カード ミラーリングにアップグレードできます。

- ・サーバーに空の FlexFlash カードを追加し、最新バージョンにファームウェアをアップグレードします。
- FlexFlash ファームウェアを最新バージョンにアップグレードした後、空のカードをサー バーに追加します。

このいずれかの方法を使用する前に、次のガイドラインに注意してください。

- RAID1 ミラーリングを作成するには、サーバーに追加される空のカードのサイズが、サー バー上の既存のカードと正確に同じである必要があります。RAID1 ミラーリングをセット アップするうえで、同じカード サイズは必須事項です。
- ハイパーバイザパーティション内の有効なデータを持つカードが、プライマリ正常カード としてマークされていることを確認してください。Cisco IMC GUI または Cisco IMC CLI でこの状態を判別できます。カードの状態をプライマリ正常としてマークするには、Cisco IMC GUI の [Reset Configuration] オプションを使用するか、Cisco IMC CLI で reset-config

コマンドを実行することができます。特定のカードの設定をリセットすると、セカンダリ カードはセカンダリアクティブ非正常としてマークされます。

- RAID 正常性「Degraded」状態である場合、すべての読み取りおよび書き込みトランザクションは正常なカードで実行されます。このシナリオでは、データのミラーリングは行われません。データのミラーリングは、正常な RAID 状態の場合にのみ行われます。
- ・データのミラーリングはRAIDパーティションにのみ適用されます。Cシリーズサーバーでは、RAIDモードでハイパーバイザパーティションだけが動作します。
- ・旧バージョンで使用するよう SD カードを設定していない場合、最新バージョンにアップ グレードすると最新の 253 ファームウェアがロードされ、4 個のパーティションすべてが ホストに列挙されます。

FlexFlash バージョンのアップグレード中に次のエラー メッセージが表示される場合があります。

Unable to communicate with Flexible Flash controller: operation ffCardsGet, status CY_AS_ERROR_INVALID_RESPONSE"

さらに、カードステータスが [missing] と示されることもあります。このエラーが発生する原 因は、1.4(x) などの代替リリースまたは旧バージョンに意図せず切替えたためです。このシナ リオでは、最新バージョンに戻すか、元のFlexFlash1.4(x) 設定に切り替えることができます。 最新の Cisco IMC バージョンに戻すことを選択した場合、Cisco FlexFlash 設定はそのまま残り ます。旧バージョンの設定に切り替えることを選択した場合は、Flexflash 設定をリセットする 必要があります。その場合、次の点に注意する必要があります。

- ・複数のカードが存在する状態で旧バージョンに戻すと、2番目のカードを検出したり管理 したりすることはできません。
- カードタイプが SD253 である場合、Cisco IMC CLI から reset-config コマンドを 2 回実行 する必要があります。1回目は古いファームウェアをコントローラに再ロードして SD253 から SD247 タイプに移行し、2 回目の実行では列挙を開始します。

# **C220 M5** および C240 M5 サーバの Flexible Flash コントローラ プロパティの設定

### 始める前に

- •このタスクを実行するには、admin権限を持つユーザとしてログインする必要があります。
- お使いのプラットフォームで Cisco Flexible Flash がサポートされている必要があります。

	コマンドまたはアクション	目的
ステップ1	Server# scope chassis	シャーシ コマンド モードを開始しま す。
ステップ <b>2</b>	必須: Server /chassis # scope flexflash	指定コントローラに対して Cisco Flexible Flash コントローラ コマンドモードを開 始します。
ステップ3	Server /chassis/flexflash # scope operational-profile	Operational Profile コマンドモードを開 始します。
ステップ4	Server /chassis/flexflash/operational-profile # set read-error-count- slot1-threshold threshold	スロット1の Cisco Flexible Flash カード へのアクセス中に許可される読み取りエ ラーの数を指定します。エラー数がこの しきい値を超えると、Cisco Flexible Flash カードがディセーブルになります。Cisco IMC が再アクセスを試みる前に、カー ドをリセットする必要があります。 読み取りエラーしきい値を指定するに は、1以上 255 以下の整数を入力しま す。検出されたエラー数に関係なく、 カードがディセーブルにならないように 指定するには、0(ゼロ)を入力しま す。
ステップ5	Server /chassis/flexflash/operational-profile # set read-error-count- slot2-threshold threshold	スロット2のCisco Flexible Flash カード へのアクセス中に許可される読み取りエ ラーの数を指定します。エラー数がこの しきい値を超えると、Cisco Flexible Flash カードがディセーブルになります。Cisco IMC が再アクセスを試みる前に、カー ドをリセットする必要があります。 読み取りエラーしきい値を指定するに は、1以上255以下の整数を入力しま す。検出されたエラー数に関係なく、 カードがディセーブルにならないように 指定するには、0(ゼロ)を入力しま す。
ステップ6	Server /chassis/flexflash/operational-profile # set write-error-count-slot2-threshold threshold	スロット2の Cisco Flexible Flash カード へのアクセス中に許可される書き込みエ ラーの数を指定します。エラー数がこの しきい値を超えると、Cisco Flexible Flash

### 手順

	コマンドまたはアクション	目的
		カードがディセーブルになります。Cisco IMC が再アクセスを試みる前に、カー ドをリセットする必要があります。
		書き込みエラーしきい値を指定するに は、1以上255以下の整数を入力しま す。検出されたエラー数に関係なく、 カードがディセーブルにならないように 指定するには、0(ゼロ)を入力しま す。
ステップ <b>1</b>	Server /chassis/flexflash/operational-profile # commit	トランザクションをシステムの設定にコ ミットします。

### 例

次に、Flash コントローラのプロパティを設定する例を示します。

```
Server# scope chassis
Server /chassis # scope flexflash FlexFlash-0
Server /chassis/flexflash # scope operational-profile
Server /chassis/flexflash/operational-profile # set read-err-count-slot1-threshold 9
Server /chassis/flexflash/operational-profile *# set write-err-count-slot2-threshold 10
Server /chassis/flexflash/operational-profile *# set write-err-count-slot2-threshold 11
Server /chassis/flexflash/operational-profile *# set write-err-count-slot2-threshold 12
Server /chassis/flexflash/operational-profile *# commit
Server /chassis/flexflash/operational-profile # show detail
FlexFlash Operational Profile:
    Firmware Operating Mode: util
    SLOT1 Read Error Threshold: 9
    SLOT1 Write Error Threshold: 10
    SLOT2 Write Error Threshold: 12
```

### Flexible Flash コントローラのリセット

通常の操作では、Cisco Flexible Flash のリセットが必要になることはありません。テクニカル サポートの担当者から明確に指示された場合にだけ、この手順を実行することを推奨します。



(注) この操作は、Cisco Flexible Flash コントローラ上の仮想ドライブへのトラフィックを中断させます。

### 始める前に

・このタスクを実行するには、admin権限を持つユーザとしてログインする必要があります。

・お使いのプラットフォームで Cisco Flexible Flash がサポートされている必要があります。

### 手順

	コマンドまたはアクション	目的
ステップ1	Server# scope chassis	シャーシ コマンド モードを開始しま す。
ステップ2	必須: Server /chassis # scope flexflash index	指定コントローラに対して Cisco Flexible Flash コントローラ コマンドモードを開 始します。この時点では、許容される <i>index</i> 値は <b>FlexFlash-0</b> だけです。
ステップ3	Server /chassis/flexflash # reset	Cisco Flexible Flash コントローラをリ セットします。

### 例

この例では、フラッシュコントローラをリセットします。

```
Server# scope chassis
Server /chassis # scope flexflash FlexFlash-0
Server /chassis/flexflash # reset
This operation will reset Cisco Flexible Flash controller.
Host traffic to VDs on this device will be disrupted.
Continue?[y|N] y
```

Server /chassis/flexflash #

### ミラー モードでの Flexible Flash コントローラ カードの設定

ミラーモードでコントローラ カードを設定します。

### 始める前に

- ・このタスクを実行するには、admin権限を持つユーザとしてログインする必要があります。
- ・お使いのプラットフォームで Cisco Flexible Flash がサポートされている必要があります。

#### 手順

	コマンドまたはアクション	目的
ステップ1	Server# scope chassis	シャーシ コマンド モードを開始しま
		す。

I

	コマンドまたはアクション	目的
ステップ2	必須: Server /chassis # scope flexflash	指定コントローラに対して Cisco Flexible Flash コントローラ コマンドモードを開 始します。
ステップ3	Server /chassis/flexflash # configure-cards-mirror SLOT-1	正常なプライマリとして SLOT-1を設定 します。
ステップ4	Enable auto sync(by default auto sync is disabled)?[y N] プロンプトで y を入力します。	スロット1のカードとスロット2のカー ドを同期します。
ステップ5	Set Mirror Partition Name(Default name is Hypervisor)?[y N] プロンプトで y を入力します。	ミラー パーティションの名前を設定で きるようにします。
ステップ6	<b>Enter Partition Name Mirror Partition</b> <b>Name :</b> <i>Hypervisor</i> プロンプトでミラー パーティションの名前を入力します。	ミラー パーティションの名前を設定し ます。
ステップ7	Set Virtual Drive as non-removable (Default is removable)?[y N] プロンプト で y を入力します。	<ul> <li>非リムーバブルとしてVDを設定することができます。</li> <li>次のメッセージが表示されます。</li> <li>このアクションは、SLOT-1を正常なプライマリスロットしてマークし、</li> <li>SLOT-2を非正常なセカンダリとしてマークします。</li> <li>この操作は、ホスト接続を妨げる場合もあります。</li> </ul>
ステップ8	Continue?[y N]y プロンプトで y を入力 します。	<ul> <li>ミラーモードでカードを設定し、</li> <li>SLOT-1のカードをプライマリで正常な</li> <li>カード、SLOT-2 (カードが存在する場合)を非正常なセカンダリのカードとして設定します。</li> </ul>

	コマンドまたはアクション	目的
ステップ <b>9</b>	コマンドまたはアクション (任意) Server /chassis/flexflash # show physical-drive	<ul> <li>目的</li> <li>設定したカードのステータスを表示します。         <ul> <li>カードが自動同期モードで設定されており、1つのカードが同期していない場合は、良好なカードからの同期が自動的に開始されます。             <ul></ul></li></ul></li></ul>

### 例

次に、ミラーモードでコントローラカードを設定する例を示します。

```
Server# scope chassis
Server /chassis # scope flexflash
Server /chassis/flexflash # configure-cards-mirror SLOT-1
Enable auto sync(by default auto sync is disabled)?[y|N]y
Set Mirror Partition Name(Default name is Hypervisor)?[y|N]y
Enter Partition Name Mirror Partition Name : \mathbf{HV}
Set Virtual Drive as non-removable (Default is removable)?[y|N]y
This action will mark the SLOT-1 as healthy primary slot and SLOT-2 (if card existing)
as unhealthy secondary.
This operation may disturb the host connectivity as well.
Continue?[y|N]y
Server /chassis/flexflash # show detail
Controller FlexFlash-0:
    Product Name: Cisco FlexFlash
    Controller HW: FX3S
    Vendor: Cypress
    Firmware Version: 1.3.2 build 159
   Firmware Operating Mode: mirror
   Firmware Configured Mode: mirror
   Has Error: No
   Error Description:
    Internal State: Disconnected
    Controller Status: OK
```

Cards Manageable: Yes Startup Firmware Version: 1.3.2 build 159					
Server /chassis/flexflash # show physical-drive					
Physical Drive Sync Mode	Status	Controller	Card Type	Card mode	Health
SLOT-1 auto	present	FlexFlash-0	FX3S configured	mirror-primary	healthy
SLOT-2 auto	present	FlexFlash-0	FX3S configured	mirror-secondary	unhealthy
Server /chassis,	/flexflash	#			

### 仮想ドライブの有効化

### 始める前に

- ・このタスクを実行するには、admin権限を持つユーザとしてログインする必要があります。
- ・お使いのプラットフォームで Cisco Flexible Flash がサポートされている必要があります。

### 手順

	コマンドまたはアクション	目的
ステップ1	Server# scope chassis	シャーシ コマンド モードを開始しま す。
ステップ2	必須: Server /chassis # scope flexflash	指定コントローラに対して Cisco Flexible Flash コントローラ コマンドモードを開 始します。
ステップ3	必須: Server /chassis/ flexflash # scope virtual-drive	指定したコントローラに対して仮想デバ イス コマンド モードを開始します。
ステップ4	Server /chassis/flexflash/virtual-drive # enable-vds "SCU HUU dlfd"	ホストに対して仮想ドライブをイネーブ ルにします。

### 例

次に、仮想デバイスをホストに対してイネーブルにする例を示します。

```
Server# scope chassis
Server /chassis # scope flexflash
Server /chassis/flexflash # scope virtual-drive
Server /chassis/flexflash/virtual-drive # enable-vds "SCU HUU dlfd"
Server /chassis/flexflash/virtual-drive # show detail
Virtual Drive SCU:
VD ID: 1
```

Size: 2560 MB VD Scope: Non-Raid VD Status: Healthy VD Type: Removable Read/Write: R/W Host Accessible: Connected Operation in progress: NA Last Operation completion status: none Virtual Drive HUU: VD ID: 2 Size: 1536 MB VD Scope: Non-Raid VD Status: Healthy VD Type: Removable Read/Write: R/W Host Accessible: Connected Operation in progress: NA Last Operation completion status: none Virtual Drive Drivers: VD ID: 3 Size: 8192 MB VD Scope: Non-Raid VD Status: Healthy VD Type: Removable Read/Write: R/W Host Accessible: Not-Connected Operation in progress: NA Last Operation completion status: none Virtual Drive dlfd: VD ID: 4 Size: 9952 MB VD Scope: Non-Raid VD Status: Healthy VD Type: Removable Read/Write: R/W Host Accessible: Connected Operation in progress: NA Last Operation completion status: none Virtual Drive dfdff: VD ID: 5 Size: 30432 MB VD Scope: Non-Raid VD Status: Healthy VD Type: Removable Read/Write: R/W Host Accessible: Not-Connected Operation in progress: NA Last Operation completion status: none

Server /chassis/flexflash/virtual-drive #

### 仮想ドライブの消去

### 始める前に

- ・このタスクを実行するには、admin権限を持つユーザとしてログインする必要があります。
- お使いのプラットフォームで Cisco Flexible Flash がサポートされている必要があります。

-	r	
	コマンドまたはアクション	目的
ステップ1	Server# scope chassis	シャーシ コマンド モードを開始しま す。
ステップ2	必須: Server /chassis # scope flexflash	指定コントローラに対して Cisco Flexible Flash コントローラ コマンドモードを開 始します。
ステップ3	必須: Server /chassis/ flexflash # scope virtual-drive	指定したコントローラに対して仮想デバ イス コマンド モードを開始します。
ステップ4	Server /chassis/flexflash/virtual-drive # erase-vds "SCU HUU"	FAT 32 の消去を開始します。

#### 手順

### 例

次に、仮想デバイスでデータを消去する例を示します。

```
Server# scope chassis
Server / chassis # scope flexflash
Server /chassis/flexflash # scope virtual-drive
Server /chassis/flexflash/virtual-drive # erase-vds "SCU HUU"
Server /chassis/flexflash/virtual-drive # show detail
Virtual Drive SCU:
    VD ID: 1
   Size: 2560 MB
   VD Scope: Non-Raid
   VD Status: Healthy
   VD Type: Removable
   Read/Write: R/W
   Host Accessible: Not-Connected
   Operation in progress: Erasing
   Last Operation completion status: none
Virtual Drive HUU:
   VD ID: 2
    Size: 1536 MB
   VD Scope: Non-Raid
   VD Status: Healthy
   VD Type: Removable
   Read/Write: R/W
   Host Accessible: Connected
    Operation in progress: Erase-Pending
   Last Operation completion status: none
Virtual Drive Drivers:
   VD ID: 3
   Size: 8192 MB
   VD Scope: Non-Raid
   VD Status: Healthy
   VD Type: Removable
   Read/Write: R/W
   Host Accessible: Not-Connected
   Operation in progress: NA
   Last Operation completion status: none
Virtual Drive dlfd:
```

Server /chassis/flexflash/virtual-drive #

### 仮想ドライブの同期

### 始める前に

- ・このタスクを実行するには、admin権限を持つユーザとしてログインする必要があります。
- ・お使いのプラットフォームで Cisco Flexible Flash がサポートされている必要があります。
- カードは手動ミラーモードで設定する必要があります。

### 手順

	コマンドまたはアクション	目的
ステップ1	Server# scope chassis	シャーシ コマンド モードを開始しま す。
ステップ2	必須: Server /chassis # scope flexflash	指定コントローラに対して Cisco Flexible Flash コントローラ コマンドモードを開 始します。
ステップ3	必須: Server /chassis/ flexflash # scope virtual-drive	指定したコントローラに対して仮想デバ イス コマンド モードを開始します。
ステップ <b>4</b>	Server /chassis/flexflash/virtual-drive # sync-vds Hypervisor	<ul> <li>仮想ドライブを同期します。</li> <li>カードが自動同期モードで設定されており、1つのカードが同期していない場合は、良好なカードからの同期が自動的に開始されます。</li> <li>サーバが1枚の自動ミラーの正常なカードを使用して実行している場合に新しいカードが挿入されると、新しいカードが自動的に作成され、自動ミラーが設定されたカードから新しいペアのカードへのデータ</li> </ul>
		同期が開始されます。

#### 例

```
次に、仮想ドライブを同期する例を示します。
Server# scope chassis
Server /chassis # scope flexflash
Server /chassis/flexflash # scope virtual-drive
Server /chassis/flexflash/virtual-drive # sync-vds Hypervisor
Server /chassis/flexflash/virtual-drive # show detail
Virtual Drive Hypervisor:
   VD ID: 1
   Size: 30432 MB
   VD Scope: Raid
   VD Status: Degraded
   VD Type: Removable
   Read/Write: R/W
   Host Accessible: Not-Connected
   Operation in progress: Syncing(Manual)10% done
   Last Operation completion status: none
Server /chassis/flexflash/virtual-drive #
```

### FlexFlash ログの表示

### 始める前に

お使いのプラットフォームで Cisco Flexible Flash がサポートされている必要があります。

### 手順

	コマンドまたはアクション	目的
ステップ1	Server# scope chassis	シャーシ コマンド モードを開始しま す。
ステップ2	必須: Server /chassis # scope flexflash index	Cisco Flexible Flash コントローラ コマン ドモードを開始します。
ステップ3	Server /chassis/flexflash # show logs	Flexible Flash コントローラのログを表示 します。

### 例

Flexible Flash コントローラのログの例です。

```
enable=1, 3.0 mode=1"
2017 July 10 07:46:05 UTC
                             warning
                                            "CYWB LOG: CYWB: USB connection status, 3.0
enable=1, 3.0 mode=1"
2017 July 10 07:46:05 UTC
                             warning
                                            "CYWB LOG: CYWB FWLOG (usbapp): USB HSChirp
event, data=1"
2017 July 10 07:45:07 UTC
                             warning
                                            "CYWB LOG: CYWB FWLOG (usbapp): USB Suspend
event, data=0"
2017 July 10 07:45:06 UTC
                             warning
                                           "CYWB LOG: CYWB FWLOG (usbapp): USB VbusValid
event, data=0"
2017 July 10 07:44:23 UTC
                             warning
                                            "CYWB LOG: CYWB FWLOG (usb): connect done,
usb state=4 ctrl reg=0"
2017 July 10 07:44:23 UTC
                             info
                                            "cywb blkdev create disks: Finished changing
disks: S0=0 S1=0 RAID=0 TOTAL=0"
2017 July 10 07:44:23 UTC
                                            "cywbblkdev blk put: disk=cd3ad400
                            info
queue=cd3bd360 port=0 unit=0 usage=0"
2017 July 10 07:44:23 UTC
                                            "cywb blkdev create disks: S2 unit 0 has
                             info
become unavailable"
                                         "CYWB LOG: Found 0 RAID partitions, 0 partitions
2017 July 10 07:44:23 UTC
                            info
on port0 and 0 partitions on port 1" \,
2017 July 10 07:44:23 UTC
                             info
                                            cywb blkdev create disks called
2017 July 10 07:44:23 UTC
                             info
                                           "cywb blkdev create disks: Scheduling driver
callback"
2017 July 10 07:44:23 UTC
                            info
                                         "cywbblkdev: Added disk=cd3ad400 queue=cd3bd360
port=0 unit=0"
2017 July 10 07:44:23 UTC
                                         "cywbblkdev: Registered block device cydiskraida
                            info
with capacity 124727295 (major=254, minor=0)"
2017 July 10 07:44:23 UTC
                             info
                                           cywbblkdev blk release exit
                                           "cywbblkdev_blk_put: disk=cd3ad400
2017 July 10 07:44:23 UTC
                             info
queue=cd3bd360 port=0 unit=0 usage=1"
2017 July 10 07:44:23 UTC
                                           cywbblkdev_blk_release entry
                            info
2017 July 10 07:44:23 UTC
                            warning
                                          "CYWB LOG: CyWb: Disk on port0, unit0 is busy,
waiting"
2017 July 10 07:44:23 UTC
                                            "CYWB LOG: CYWB: No device found on storage
                             warning
port 0"
2017 July 10 07:44:23 UTC
                             info
                                           cywbblkdev revalidate disk called
                                           cywbblkdev blk open exit
2017 July 10 07:44:23 UTC
                             info
2017 July 10 07:44:23 UTC
                             info
                                           cywbblkdev media changed called
2017 July 10 07:44:23 UTC
                             info
                                           cywbblkdev blk open entry
2017 July 10 07:44:23 UTC
                             info
                                           "cywb blkdev create disks: Finished changing
 disks: S0=0 S1=0 RAID=1 TOTAL=1"
```

### FlexUtilコントローラの管理

C シリーズ M5 ラックマウント サーバーは、サーバー ソフトウェア ツールおよびユーティリ ティのストレージ用に microSD メモリ カードをサポートします。ライザー1にはこの microSD メモリ カード スロットがあります。Cisco FlexUtil は、32 GB の microSD カードのみをサポー トします。

次のユーザー認識可能なパーティションが microSD カードに存在します。

- Server Configuration Utility (SCU) -1.25 GB
- •診断-0.25 GB
- Host Update Utility (HUU) –1.5 GB
- ・ドライバ-8 GB

・ユーザー(User)
 (注) MicroSDの各パーティションの数とサイズは固定されています。
 いつでも、ホストに2つのパーティションをマップできます。(ユーザーパーティションを除く)これらのパーティションは、CIFSまたは NFS 共有により更新できます。第2レベルの BIOS ブート順序のサポートは、すべての起動可能なパーティションにも使用できます。
 (注) ユーザーパーティションはストレージにのみ使用する必要があります。このパーティションド

### FlexUtil 運用プロファイルの設定

### 始める前に

- ・このタスクを実行するには、admin権限を持つユーザとしてログインする必要があります。
- ・お使いのプラットフォームで Cisco FlexUtil がサポートされている必要があります。

### 手順

	コマンドまたはアクション	目的
ステップ1	Server# scope chassis	シャーシ コマンド モードを開始しま す。
ステップ <b>2</b>	必須: Server /chassis # scope flexutil	FlexUtil コントローラ コマンド モード を開始します。
ステップ3	必須: Server /chassis/flexutil # scope operational-profile	Operational Profile コマンド モードを開 始します。
ステップ4	Server /chassis/flexutil/operational-profile # set read-err-count-threshold <i>count</i>	読み取りエラーのしきい値のカウントを 設定します。
		(注) しきい値の値がゼロの場合 は、特殊なケースとして扱 われますが、カードはエ ラーカウントがゼロのしき い値を超えても異常とマー クされません。

ユーザーパーティションはストレージにのみ使用する必要があります。このパーティションは OS のインストールをサポートしていません。
	コマンドまたはアクション	目的
ステップ5	Server /chassis/flexutil/operational-profile* # set write-err-count-threshold <i>count</i>	書き込みエラーのしきい値のカウントを 設定します。
		<ul> <li>(注) しきい値の値がゼロの場合</li> <li>は、特殊なケースとして扱われますが、カードはエラーカウントがゼロのしきい値を超えても異常とマークされません。</li> </ul>
ステップ6	Server /chassis/flexutil/operational-profile* # commit	トランザクションをシステムにコミッ   します。

次に、FlexUtil 運用プロファイルを設定する例を示します。

```
Server# scope chassis
```

```
Server /chassis # scope flexutil
Server /chassis/flexutil # scope operational-profile
Server /chassis/flexutil/operational-profile # set read-err-count-threshold 49
Server /chassis/flexutil/operational-profile* # set write-err-count-threshold 49
Server /chassis/flexutil/operational-profile* # commit
Server /chassis/flexutilServer /chassis/flexutil/operational-profile
```

## FlexUtil カード設定のリセット

### 始める前に

- •このタスクを実行するには、admin権限を持つユーザとしてログインする必要があります。
- お使いのプラットフォームで Cisco FlexUtil がサポートされている必要があります。

### 手順

	コマンドまたはアクション	目的
ステップ1	Server# scope chassis	シャーシ コマンド モードを開始しま す。
ステップ <b>2</b>	必須: Server /chassis # scope flexutil	FlexUtil コントローラ コマンド モード を開始します。
ステップ3	Server /chassis/flexutil # reset-card-config	確認プロンプトで、y と入力します。 FlexUtil カードの構成をリセットしま す。

次の例は、FlexUtil カード構成をリセットする方法を示しています。

```
Server# scope chassis
Server /chassis # scope flexutil
Server /chassis/flexutil # reset-card-config
This operation will wipe all the data on the card.
Any VD connected to host (except UserPartition) will be disconnected from host.
This task will take few minutes to complete.
Do you want to continue?[y|N]y
Server /chassis/flexutil #
```

## FlexUtil プロパティの表示

### 始める前に

お使いのプラットフォームで Cisco FlexUtil がサポートされている必要があります。

#### 手順

	コマンドまたはアクション	目的
ステップ1	Server# scope chassis	シャーシ コマンド モードを開始しま す。
ステップ <b>2</b>	必須: Server /chassis # scope flexutil	FlexUtil コントローラ コマンド モード を開始します。
ステップ3	Server /chassis/flexutil # show detail	FlexUtil コントローラのプロパティを表示します。

### 例

次の例では、FlexUtil コントローラのプロパティを表示します。

```
Server# scope chassis
Server /chassis # scope flexutil
Server /chassis/flexutil # show detail
Controller Flexutil:
    Product Name: Cisco Flexutil
    Internal State: Connected
    Controller Status: OK
    Physical Drive Count: 1
    Virtual Drive Count: 5
Server /chassis/flexutil #
```

### FlexUtil 物理ドライブの詳細の表示

### 始める前に

お使いのプラットフォームで Cisco FlexUtil がサポートされている必要があります。

#### 手順

	コマンドまたはアクション	目的
ステップ1	Server# scope chassis	シャーシ コマンド モードを開始しま す。
ステップ <b>2</b>	必須: Server /chassis # scope flexutil	FlexUtil コントローラ コマンド モード を開始します。
ステップ3	Server /chassis/flexutil # show physical-drive detail	FlexUtil 物理ドライブのプロパティを表示します。

### 例

次の例では、FlexUtil物理ドライブのプロパティを表示します。

```
Server# scope chassis
Server /chassis # scope flexutil
Server /chassis/flexutil # show physical-drive detail
Physical Drive microSD:
   Status: present
   Controller: Flexutil
    Health: healthy
   Capacity: 30624 MB
   Write Enabled: true
   Read Error Count: 0
   Read Error Threshold: 49
    Write Error Count: 0
   Write Error Threshold : 49
   Product Name: SD32G
    Product Revision: 3.0
    Serial#: 0x1cafb
   Manufacturer Id: 39
    OEM Id: PH
   Manufacturing Date : 12/2016
   Block Size: 512 bytes
   Partition Count: 5
   Drives Enabled: SCU Diagnostics HUU Drivers UserPartition
Server /chassis/flexutil #
```

## FlexUtil 仮想ドライブの詳細の表示

### 始める前に

お使いのプラットフォームで Cisco FlexUtil がサポートされている必要があります。

	コマンドまたはアクション	目的
ステップ1	Server# scope chassis	シャーシ コマンド モードを開始しま す。
ステップ <b>2</b>	必須: Server /chassis # scope flexutil	FlexUtil コントローラ コマンド モード を開始します。

### 手順

		を開始します。
ステップ <b>3</b>	必須: Server /chassis/flexutil # scope virtual-drive	仮想ドライブ コマンド モードを開始し ます。
ステップ4	Server /chassis/flexutil/virtual-drive # <b>show</b> detail	FlexUtil 物理ドライブのプロパティを表示します。

### 例

次の例では、FlexUtil 物理ドライブのプロパティを表示します。

```
Server# scope chassis
Server / chassis # scope flexutil
Server /chassis/flexutil # scope virtual-drive
Server /chassis/flexutil/virtual-drive # show detail
Virtual Drive SCU:
   ID: 1
   LUN ID: NA
   Size: 1280 MB
   VD Scope: Non-RAID
   VD Status: Healthy
   VD Type: Removable
   Read/Write: R/W
   Host Accessible: Not-Connected
   Operation in progress: NA
   Last Operation completion status: none
Virtual Drive Diagnostics:
   ID: 2
   LUN ID: 0
   Size: 256 MB
   VD Scope: Non-RAID
   VD Status: Healthy
   VD Type: Removable
   Read/Write: R/W
   Host Accessible: Connected
   Operation in progress: NA
   Last Operation completion status: none
Virtual Drive HUU:
   ID: 3
   LUN ID: NA
   Size: 1536 MB
   VD Scope: Non-RAID
   VD Status: Healthy
   VD Type: Removable
   Read/Write: R/W
   Host Accessible: Not-Connected
   Operation in progress: NA
   Last Operation completion status: none
Virtual Drive Drivers:
```

ID: 4 LUN ID: NA Size: 8192 MB VD Scope: Non-RAID VD Status: Healthy VD Type: Removable Read/Write: R/W Host Accessible: Not-Connected Operation in progress: NA Last Operation completion status: none Virtual Drive UserPartition: ID: 5 LUN ID: NA Size: 11159 MB VD Scope: Non-RAID VD Status: Healthy VD Type: Removable Read/Write: R/W Host Accessible: Not-Connected Operation in progress: NA Last Operation completion status: none Server /chassis/flexutil/virtual-drive #

## FlexUtil 仮想ドライブへのイメージの追加

### 始める前に

- ・このタスクを実行するには、admin 権限でログインします。
- ・お使いのプラットフォームで Cisco FlexUtil がサポートされている必要があります。

手	順
	100

	コマンドまたはアクション	目的
ステップ1	server # scope chassis	シャーシ コマンド モードを開始しま す。
ステップ <b>2</b>	必須: Server /chassis # scope flexutil	FlexUtil コントローラ コマンド モード を開始します。
ステップ3	必須: Server /chassis/flexutil # scope vd-image-configs	仮想ドライブ イメージ コンフィギュ レーション コマンド モードを開始しま す。
ステップ4	Server /chassis/flexutil/vd-image-configs # vd-image-cifs {virtual-drive-name remote-share remote-file-path [mount options]	FlexUtil 仮想ドライブに CIFS ファイル をマップします。次を指定する必要があ ります。 ・仮想ドライブの名前

	コマンドまたはアクション	目的
		<ul> <li>IP アドレス (IPv4 または IPv6 アドレス) とエクスポートされるディレクトリを含むリモート共有</li> <li>エクスポートされるディレクトリに対応するリモートファイルのパス。</li> <li>(任意) マッピングオプション</li> <li>サーバーに接続するためのユーザー名とパスワード</li> </ul>
ステップ5	Server /chassis/flexutil/vd-image-configs # vd-image-nfs {virtual-drive-name remote-share remote-file-path [mount options]	FlexUtil 仮想ドライブにNFS ファイルを マップします。次を指定する必要があり ます。 ・仮想ドライブの名前 ・IP アドレス(IPv4 または IPv6 アド レス)を含むリモート共有 ・リモート ファイルのパス ・(任意) マッピング オプション
ステップ6	Server /chassis/flexutil/vd-image-configs # vd-image-www {virtual-drive-name   remote-share   remote-file-path [mount options]	<ul> <li>HTTPS ファイル仮想ドライブを示しています。次を指定する必要があります。</li> <li>マップする仮想ドライブの名前</li> <li>IP アドレスおよびエクスポートされるディレクトリを含むリモート共有</li> <li>エクスポートされるディレクトリに対応するリモートファイルのパス。</li> <li>(任意)マッピングオプション</li> <li>サーバーに接続するためのユーザー名とパスワード</li> </ul>
ステップ <b>1</b>	Server /chassis/flexutil/vd-image-configs # show detail	FlexUtil 仮想ドライブイメージの詳細が 表示されます。

次の例に、イメージを FlexUtil 仮想ドライブにマップする方法を示します。

```
Server# scope chassis
Server /chassis # scope flexutil
Server /chassis/flexutil # scope vd-image-configs
Server /chassis/flexutil/vd-image-configs # vd-image-nfs HUU 10.10.10.10:/nfsdata
ucs-c240m5-huu-3.1.0.182.iso
Server /chassis/flexutil/vd-image-configs # show detail
Virtual drive: SCU
    mount-type: nfs
    remote-share: 10.10.10.10:/nfsshare
    remote-file: ucs-cxx-scu-4.0.12.3.iso
    mount-options: 'nolock, noexec, noac, soft, timeo=60, retry=2, rsize=3072, wsize=3072'
Virtual drive: Diagnostics
    mount-type: nfs
    remote-share: 10.10.10.10:/nfsshare
    remote-file: ucs-cxx-diag.5.0.1a.iso
    mount-options: 'nolock, noexec, noac, soft, timeo=60, retry=2, rsize=3072, wsize=3072'
Virtual drive: HUU
    mount-type: nfs
    remote-share: 10.10.10.10:/nfsdata
    remote-file: ucs-c240m5-huu-3.1.0.182.iso
    mount-options: "nolock, noexec, noac, soft, timeo=60, retry=2, rsize=3072, wsize=3072"
Virtual-drive: Drivers
    mount-type: None
    remote-share: None
    remote-file: None
    mount-options: None
Server /chassis/flexutil/vd-image-configs #
```

## FlexUtil 仮想ドライブの更新

### 始める前に

- ・このタスクを実行するには、admin 権限でログインする必要があります。
- ・お使いのプラットフォームで Cisco FlexUtil がサポートされている必要があります。

### 手順

	コマンドまたはアクション	目的
ステップ1	Server# scope chassis	シャーシ コマンド モードを開始しま す。
ステップ <b>2</b>	必須: Server /chassis # scope flexutil	FlexUtil コントローラ コマンド モード を開始します。
ステップ3	必須: Server /chassis/flexutil # scope virtual-drive	仮想ドライブ コマンド モードを開始し ます。
ステップ4	Server /chassis/flexutil/virtual-drive # update-vds virtual-drive	選択した仮想ドライブを更新します。

	コマンドまたはアクション	目的
ステップ5	(任意) Server /chassis/flexutil/virtual-drive # <b>update-vds-cancel</b>	進行中の仮想ドライブの更新をキャンセ ルします。
ステップ6	Server /chassis/flexutil/virtual-drive # show detail	FlexUtil 仮想ドライブイメージの詳細が 表示されます。

次に、FlexUtil 仮想ドライブを更新する例を示します。

```
Server# scope chassis
Server /chassis # scope flexutil
Server /chassis/flexutil # scope virtual-drive
Server /chassis/flexutil/virtual-drive # update-vds HUU
Server /chassis/flexutil/virtual-drive # show detail
Virtual-drive: SCU
   partition-id: 1
    lun-id: NA
    size: 1280 MB
    partition-scope: Non-RAID
   partition-status: Healthy
   partition-type: Removable
    writable: R/W
   host-accessible: Not-Connected
    operation-in-progress: NA
    operation-completion-status: none
 Virtual-drive: Diagnostics
   partition-id: 2
    lun-id: NA
    size: 256 MB
   partition-scope: Non-RAID
   partition-status: Healthy
   partition-type: Removable
    writable: R/W
    host-accessible: Not-Connected
    operation-in-progress: NA
    operation-completion-status: none
Virtual-drive: HUU
   partition-id: 3
    lun-id: NA
   size: 1536 MB
   partition-scope: Non-RAID
   partition-status: Healthy
    partition-type: Removable
    writable: R/W
   host-accessible: Not-Connected
    operation-in-progress: Updating
    operation-completion-status: none
Virtual-drive: Drivers
   partition-id: 4
   lun-id: NA
    size: 8192 MB
   partition-scope: Non-RAID
```

```
partition-status: Healthy
    partition-type: Removable
    writable: R/W
   host-accessible: Not-Connected
   operation-in-progress: NA
    operation-completion-status: none
Virtual drive: UserPartition
   partition-id: 5
    lun-id: NA
    size: 11159 MB
    partition-scope: Non-RAID
    partition-status: Healthy
   partition-type: Removable
    writable: R/W
   host-accessible: Not-Connected
    operation-in-progress: NA
    operation-completion-status: none
Server /chassis/flexutil/virtual-drive #
```

## FlexUtil 仮想ドライブの有効化

### 始める前に

- ・このタスクを実行するには、admin 権限でログインする必要があります。
- ・お使いのプラットフォームで Cisco FlexUtil がサポートされている必要があります。
- •ホストにドライブをマッピングする前に、仮想ドライブのイメージを更新します。

### 手順

	コマンドまたはアクション	目的
ステップ1	Server# scope chassis	シャーシ コマンド モードを開始しま す。
ステップ <b>2</b>	必須: Server /chassis # scope flexutil	FlexUtil コントローラ コマンド モード を開始します。
ステップ3	必須: Server /chassis/flexutil # scope virtual-drive	仮想ドライブ コマンド モードを開始し ます。
ステップ4	Server /chassis/flexutil/virtual-drive # enable-vds virtual-drive	仮想ドライブをホストにマップします。
ステップ5	Server /chassis/flexutil/virtual-drive # show detail	FlexUtil 仮想ドライブイメージの詳細が 表示されます。

### 例

次の例は、仮想ドライブイメージのホストへのマップ方法を示します。

Server# scope of	chassis						
Server / chassis	s # sco	pe flexu	util				
Server / chassis	s/flexu	til # so	cope virtu	ual-drive			
Server / chassis	s/flexu	til/virt	tual-drive	e # enable-vd	s HUU		
Server /chassis	s/flexu	til/virt	tual-drive	e # show deta:	il		
Virtual Drive	ID	LUN ID	Size	VD Status	Host Accessible	Operation	in
Last Operation							
	progres	ss comp	pletion st	tatus			
SCU	1	NA	1280 MB	Healthy	Not-Connected	NA	none
Diagnostics	2	0	256 MB	Healthy	Connected	NA	
Update-Success							
HUU	3	1	1536 MB	Healthy	Connected	NA	
Update-Success							
Drivers	4	NA	8192 MB	Healthy	Not-Connected	NA	
none							
UserPartition	5	NA	11159 MB	Healthy	Not-Connected	NA	
none							
Server /chassis	s/flexu	til/vd-	image-conf	figs #			

## 仮想ドライブへのイメージのマッピング

### 始める前に

- ・このタスクを実行するには、admin 権限でログインする必要があります。
- ・お使いのプラットフォームで Cisco FlexUtil がサポートされている必要があります。

### 手順

	コマンドまたはアクション	目的
ステップ1	Server# scope chassis	シャーシ コマンド モードを開始しま す。
ステップ <b>2</b>	必須: Server /chassis # scope flexutil	FlexUtil コントローラ コマンド モード を開始します。
ステップ3	必須: Server /chassis/flexutil # scope vd-image-configs	仮想ドライブ イメージ コンフィギュ レーション コマンド モードを開始しま す。
ステップ4	必須: /chassis/flexutil/vd-image-configs # vd-image-nfs HUU nfs/cifs share IP and path ISO image file	IP と nfs/cifs 共有のパス、および ISO イ メージファイルを指定します。
ステップ5	/chassis/flexutil/vd-image-configs # show detail	FlexUtil 仮想ドライブイメージの詳細が 表示されます。

次の例に、イメージを FlexUtil 仮想ドライブに追加する方法を示します。

```
Server# scope chassis
Server /chassis # scope flexutil
Server /chassis/flexutil # scope vd-image-configs
Server /chassis/flexutil/vd-image-configs # vd-image-nfs HUU 10.127.54.176:/nfsdata
ucs-c240m5-huu-3.1.0.182.iso
Server /chassis/flexutil/vd-image-configs # show detail
```

```
virtual-drive: SCU
mount-type: nfs
remote-share: 10.104.236.81:/nfsshare
remote-file: ucs-cxx-scu-4.0.12.3.iso
mount-options: 'nolock,noexec,noac,soft,timeo=60,retry=2,rsize=3072,wsize=3072'
```

```
virtual-drive: Diagnostics
mount-type: nfs
remote-share: 10.104.236.81:/nfsshare
remote-file: ucs-cxx-diag.5.0.1a.iso
mount-options: 'nolock,noexec,noac,soft,timeo=60,retry=2,rsize=3072,wsize=3072'
```

```
virtual-drive: HUU
mount-type: nfs
remote-share: 10.127.54.176:/nfsdata
remote-file: ucs-c240m5-huu-3.1.0.182.iso
mount-options: "nolock,noexec,noac,soft,timeo=60,retry=2,rsize=3072,wsize=3072"
```

virtual-drive: Drivers
mount-type: None
remote-share: None
remote-file: None
mount-options: None

Server /chassis/flexutil/vd-image-configs

## 仮想ドライブからのイメージのマッピング解除

### 始める前に

- ・このタスクを実行するには、admin 権限でログインする必要があります。
- ・お使いのプラットフォームで Cisco FlexUtil がサポートされている必要があります。

### 手順

	コマンドまたはアクション	目的
ステップ1	Server# scope chassis	シャーシ コマンド モードを開始しま す。

	コマンドまたはアクション	目的
ステップ <b>2</b>	必須: Server /chassis # scope flexutil	FlexUtil コントローラ コマンド モード を開始します。
ステップ3	必須: Server /chassis/flexutil # scope vd-image-configs	仮想ドライブ イメージ コンフィギュ レーション コマンド モードを開始しま す。
ステップ4	Server /chassis/flexutil/vd-image-configs # unmap virtual-drive	選択した仮想ドライブのイメージをマッ ピング解除します。
ステップ5	Server /chassis/flexutil/vd-image-configs # show detail	FlexUtil 仮想ドライブイメージの詳細が 表示されます。

次に、FlexUtil 仮想ドライブのマッピングを解除する例を示します。

```
Server# scope chassis
Server / chassis # scope flexutil
Server /chassis/flexutil # scope vd-image-configs
Server /chassis/flexutil/vd-image-configs # unmap HUU
Server /chassis/flexutil/vd-image-configs # show detail
Virtual drive: SCU
    mount-type: nfs
    remote-share: 10.10.10.10:/nfsshare
    remote-file: ucs-cxx-scu-4.0.12.3.iso
    mount-options: 'nolock, noexec, noac, soft, timeo=60, retry=2, rsize=3072, wsize=3072'
Virtual drive: Diagnostics
   mount-type: nfs
    remote-share: 10.10.10.10:/nfsshare
    remote-file: ucs-cxx-diag.5.0.1a.iso
    mount-options: 'nolock, noexec, noac, soft, timeo=60, retry=2, rsize=3072, wsize=3072'
Virtual drive: HUU
    mount-type: None
    remote-share: None
    remote-file: None
    mount-options: None
Virtual-drive: Drivers
    mount-type: None
    remote-share: None
    remote-file: None
    mount-options: None
Server /chassis/flexutil/vd-image-configs #
```

### 仮想ドライブ上の画像の消去

### 始める前に

•このタスクを実行するには、admin 権限でログインする必要があります。

・お使いのプラットフォームで Cisco FlexUtil がサポートされている必要があります。

### 手順

	コマンドまたはアクション	目的
ステップ1	Server# scope chassis	シャーシ コマンド モードを開始しま す。
ステップ <b>2</b>	必須: Server /chassis # scope flexutil	FlexUtil コントローラ コマンド モード を開始します。
ステップ3	必須: Server /chassis/flexutil # scope virtual-drive	仮想ドライブ コマンド モードを開始し ます。
ステップ4	Server /chassis/flexutil/virtual-drive # erase-vds virtual-drive	仮想ドライブのイメージを消去します。
ステップ5	Server /chassis/flexutil/virtual-drive # show detail	FlexUtil 仮想ドライブイメージの詳細が 表示されます。

### 例

次の例は、仮想ドライブの削除方法を示します。

```
Server# scope chassis
Server /chassis # scope flexutil
Server /chassis/flexutil # scope virtual-drive
Server /chassis/flexutil/virtual-drive # erase-vds SCU
This operation will erase data on the VD
Continue?[y|N]y
Server /chassis/flexutil/virtual-drive # show detail
Virtual Drive ID
               LUN ID Size
                              VD Status
                                       Host Accessible Operation in
Last Operation
           progress completion status
_____
                      1280 MB Healthy
SCU
           1
                NA
                                        Not-Connected
                                                       Erasing
none
Diagnostics 2
                0
                      256 MB Healthy
                                        Connected
                                                       NA
Update-Success
HUU
           3
                 1
                      1536 MB Healthy
                                        Connected
                                                       NA
Update-Success
Drivers 4
                 NA
                      8192 MB Healthy
                                        Not-Connected
                                                       NA
none
UserPartition 5
                NA
                      11159 MB Healthy
                                        Not-Connected
                                                       NA
none
C220-WZP210606A7 /chassis/flexutil/virtual-drive #
```

## Cisco ブート最適化 M.2 Raid コントローラ

### Cisco ブート最適化 M. 2 Raid コントローラの詳細の表示

### 手順

	コマンドまたはアクション	目的
ステップ1	Server# scope chassis	シャーシ コマンド モードを開始しま す。
ステップ <b>2</b>	Server /chassis # scope storageadapter MSTOR-RAID	Cisco ブート最適化 M.2 Raid コントロー ラ コマンド モードを開始します。
ステップ3	Server /chassis/storageadapter # show detail	Cisco ブート最適化 M.2 Raid コントロー ラの詳細を表示します。

### 例

この例は、コントローラ情報を表示する方法を示します。

```
Server# scope chassis
Server /chassis # show storageadapter MSTOR-RAID
Server /chassis/storageadapter # show detail
PCI Slot MSTOR-RAID:
    Health: Good
    Controller Status: Optimal
    Product Name: Cisco Boot optimized M.2 Raid controller
    Serial Number: FCH222877A7
    Firmware Package Build: 2.3.17.1009
    Product ID: Marvell
    Flash Memory Size: 2 MB
    Product FID: UCS-M2-HWRAID
Server /chassis/storageadapter #
```

## Cisco ブート最適化 M.2 Raid コントローラ物理ドライブの詳細の表示

### 手順

	コマンドまたはアクション	目的
ステップ1	Server# scope chassis	シャーシ コマンド モードを開始しま す。
ステップ <b>2</b>	Server /chassis # scope storageadapter MSTOR-RAID	Cisco ブート最適化 M.2 Raid コントロー ラ コマンド モードを開始します。

	コマンドまたはアクション	目的
ステップ3	Server /chassis/storageadapter # scope physical-drive Physical Drive Number	物理ドライブ コマンド モードを開始し ます。
ステップ4	Server /chassis/storageadapter/physical-drive # show general	一般的な物理ドライブ情報を表示しま す。
ステップ5	Server /chassis/storageadapter/physical-drive # show detail	物理ドライブの詳細を表示します。
ステップ6	Server /chassis/storageadapter/physical-drive # show inquiry-data	物理ドライブのシリアル番号を表示しま す。
ステップ <b>1</b>	Server /chassis/storageadapter/physical-drive # show status	物理ドライブの健全性状況が表示されま す。

次に、物理ドライブの情報を表示する例を示します。

```
Server# scope chassis
Server /chassis # show storageadapter MSTOR-RAID
Server /chassis/storageadapter # scope physical-drive 253
Server /chassis/storageadapter/physical-drive # show general
PCI Slot MSTOR-RAID:
    Health: Good
    Controller Status: Optimal
   Product Name: Cisco Boot optimized M.2 Raid controller
    Serial Number: FCH222877A7
    Firmware Package Build: 2.3.17.1009
    Product ID: Marvell
    Flash Memory Size: 2 MB
    Product PID: UCS-M2-HWRAID
Server /chassis/storageadapter/physical-drive # show detail
Physical Drive Number 253:
    Controller: MSTOR-RAID
    Info Valid: Yes
    Info Invalid Cause:
   Drive Number: 253
   Health: Good
    Status: Online
   Manufacturer: ATA
   Model: Micron 5100 MTFDDAV240TCB
   Drive Firmware: DOMU054
    Type: SSD
    Block Size: 512
    Physical Block Size: 512
    Negotiated Link Speed: 6.0 Gb/s
    State: online
    Operating Temperature: 32
    Enclosure Association: Direct Attached
    Interface Type: SATA
    Block Count: 468862127
    Raw Size: 228936 MB
   Non Coerced Size: 228936 MB
   Coerced Size: 228936 MB
    Power State: active
```

```
Server /chassis/storageadapter/physical-drive # show inquiry-data
Physical Drive Number 253:
    Controller: MSTOR-RAID
    Info Valid: Yes
   Info Invalid Cause:
   Vendor: ATA
    Product ID: Micron 5100 MTFDDAV240TCB
   Drive Firmware: DOMU054
   Drive Serial Number: 18201CB94A2C
Server /chassis/storageadapter/physical-drive # show status
Physical Drive Number 253:
    Controller: MSTOR-RAID
    Info Valid: Yes
   Info Invalid Cause:
   State: online
   Online: true
   Fault: false
Server /chassis/storageadapter/physical-drive #
```

## Cisco ブート最適化 M.2 Raid コントローラ仮想ドライブの詳細の表示

### 手順

	コマンドまたはアクション	目的
ステップ1	Server# scope chassis	シャーシ コマンド モードを開始しま す。
ステップ <b>2</b>	Server /chassis # scope storageadapter MSTOR-RAID	Cisco ブート最適化 M.2 Raid コントロー ラ コマンド モードを開始します。
ステップ3	Server /chassis/storageadapter # scope virtual-drive Virtual Drive Number	仮想ドライブ コマンド モードを開始し ます。
ステップ4	Server /chassis/storageadapter/virtual-drive # show detail	仮想ドライブ情報を表示します。
ステップ5	Server /chassis/storageadapter/virtual-drive # show lrop-info	仮想ドライブの再構築のステータスを表 示します。

### 例

次に、仮想ドライブの情報を表示する例を示します。

```
Server# scope chassis
Server /chassis # show storageadapter MSTOR-RAID
Server /chassis/storageadapter # scope virtual-drive 0
Server /chassis/storageadapter/virtual-drive # show detail
Virtual Drive 0:
    Health: Good
    Status : Optimal
    Name: test
    Size: 228872 MB
    Physical Drives: 253, 254
```

```
RAID Level: RAID 1
Target ID: 0
Strip Size: 32 KB
Server /chassis/storageadapter/virtual-drive # show detail
LROP:
    LROP In Progress: false
    Current Long-Running Op: No operation in progress
    Percent Complete: 0
Server /chassis/storageadapter/virtual-drive #
```

## Cisco ブート最適化 M.2 Raid コントローラ仮想ドライブの作成

#### 手順

	コマンドまたはアクション	目的
ステップ1	Server# scope chassis	シャーシ コマンド モードを開始しま す。
ステップ <b>2</b>	Server /chassis # scope storageadapter MSTOR-RAID	Cisco ブート最適化 M.2 Raid コントロー ラ コマンド モードを開始します。
ステップ3	Server /chassis/storageadapter # create-virtual-drive	それぞれのプロンプトで、仮想ドライブ 名とストライプサイズを入力します。こ れにより仮想ドライブを作成します。

### 例

この例は、仮想ドライブの作成方法を示します。

```
Server# scope chassis
Server /chassis # show storageadapter MSTOR-RAID
Server /chassis/storageadapter # create-virtual-drive
Please enter Virtual Drive name (15 characters maximum, hit return to skip name)--> test
Unused physical drives available 2:
                                    Interface Type
   ID Size(MB)
                      Model
   253 228936
                      ATA
                                    SATA
                                               SSD
  254 915715
                      АТА
                                    SATA
                                               SSD
PD sizes NOT equal. NOT Assigning VD size for RAID1
Optional attribute:
  stripsize: defaults to 64K Bytes
     0: 32K Bytes
    1: 64K Bytes
  Choose number from above options or hit return to pick default--> {\bf 0}
stripsize will be set to 32K Bytes (4 and 'strip-size\:32k')
```

```
- stripsize: 32K Bytes
```

```
OK? (y or n)--> y
Server /chassis/storageadapter #
```

## Cisco ブート最適化 M.2 Raid コントローラ仮想ドライブの削除

### 手順

	コマンドまたはアクション	目的
ステップ1	Server# scope chassis	シャーシ コマンド モードを開始しま す。
ステップ <b>2</b>	Server /chassis # scope storageadapter MSTOR-RAID	Cisco ブート最適化 M.2 Raid コントロー ラ コマンド モードを開始します。
ステップ3	Server /chassis/storageadapter # delete-virtual-drive	確認プロンプトで [はい (yes)] と入力し ます。これにより仮想ドライブを削除し ます。

### 例

次の例は、仮想ドライブの削除方法を示します。

```
Server# scope chassis
Server /chassis # show storageadapter MSTOR-RAID
Server /chassis/storageadapter # delete-virtual-drive
Are you sure you want to delete virtual drive 0?
All data on the drive will be lost. Enter 'yes' to confirm -> yes
Server /chassis/storageadapter #
```

## Cisco ブート最適化 M.2 Raid コントローラ外部設定のインポート

### 手順

	コマンドまたはアクション	目的
ステップ1	Server# scope chassis	シャーシ コマンド モードを開始しま す。
ステップ <b>2</b>	Server /chassis # scope storageadapter MSTOR-RAID	Cisco ブート最適化 M.2 Raid コントロー ラ コマンド モードを開始します。
ステップ3	Server /chassis/storageadapter # import-foreign-config	確認プロンプトで[ <b>はい(yes)]</b> と入力し、 コントローラ設定をインポートします。

次に、コントローラ設定をインポートする方法の例を示します。 Server# scope chassis Server /chassis # show storageadapter MSTOR-RAID Server /chassis/storageadapter # import-foreign-config Are you sure you want to import all foreign configurations on this controller? Enter 'yes' to confirm -> yes

## **Cisco** ブート最適化 M.2 Raid コントローラ外部設定の消去

Server /chassis/storageadapter #

	コマンドまたはアクション	目的
ステップ1	Server# scope chassis	シャーシ コマンド モードを開始しま す。
ステップ <b>2</b>	Server /chassis # scope storageadapter MSTOR-RAID	Cisco ブート最適化 M.2 Raid コントロー ラ コマンド モードを開始します。
ステップ3	Server /chassis/storageadapter # clear-foreign-config	確認プロンプトで[はい(yes)]と入力し、 コントローラ設定を消去します。

手順

例

### 例

次に、コントローラ設定を消去する例を示します。

```
Server# scope chassis
Server /chassis # show storageadapter MSTOR-RAID
Server /chassis/storageadapter # clear-foreign-config
Are you sure you want to clear all foreign configurations on this controller?
All data on the drive(s) will be lost.
Enter 'yes' to confirm -> yes
Server /chassis/storageadapter #
```

## **Cisco FlexMMC**

### **Cisco FlexMMC**の詳細の表示

手順

	コマンドまたはアクション	目的
ステップ1	Server# scope chassis	シャーシ コマンド モードを開始しま す。
ステップ2	Server/chassis # Scope flexmmc	FlexMMC モードを開始します。
ステップ3	Server/chassis/flexmmc # show detail	FlexMMC の詳細を表示します。

### 例

この例は、コントローラ情報を表示する方法を示します。

```
Server# scope chassis
Server /chassis # scope flexmmc
Server /chassis/flexmmc # show detail
Cisco FlexMMC Storage:
Total Memory For IMC Utilities: 2048 MB
Available Memory For IMC Utilities: 1970 MB
Total Memory For User Files: 6144 MB
Available Memory For User Files: 6144 MB
```

## 新しいイメージ ファイルのアップロード

### 始める前に

アップロード進行中のファイルがないことを確認してください。一度にアップロードできるイ メージファイルは1つだけです。新しいファイルをアップロードするには、まず既存のファイ ルをマッピング解除して削除する必要があります。

### 手順

	コマンドまたはアクション	目的
ステップ1	Server# scope chassis	シャーシ コマンド モードを開始しま す。
ステップ2	Server/chassis # scope flexmmc	FlexMMC モードを開始します。

	コマンドまたはアクション	目的
ステップ <b>3</b>	Server/chassis/flexmmc # <b>download-file</b> location mount_type serverip/remote_share remote_file option_string	マッピング用のイメージファイルをアッ プロードします。

この例は、イメージファイルをアップロードする方法を示しています。

Server# scope chassis Server /chassis # scope flexmmc Server /chassis/flexmmc # download-file file location

### イメージ ファイルの削除

### 始める前に

次の点を確認します。

- アップロード進行中のファイルはありません。アップロード進行中のファイルは削除できません。
- マッピングされているファイルはありません。すでにマッピングされているファイルは削除できません。ファイルを削除する前に、まずファイルのマッピングを解除する必要があります。

### 手順

	コマンドまたはアクション	目的		
ステップ1	Server# scope chassis	シャーシ コマンド モードを開始しま		
		す。 		
ステップ <b>2</b>	Server/chassis # scope flexmmc	FlexMMC モードを開始します。		
ステップ3	Server/chassis/flexmmc # delete-file <i>file_ID</i>	イメージファイルを削除します。		

### 例

次の例では、イメージファイルの削除方法を示します。

```
Server# scope chassis
Server /chassis # scope flexmmc
Server /chassis/flexmmc # delete-file file ID
```

## イメージのマッピング

### 手順

	コマンドまたはアクション	目的
ステップ1	Server# scope chassis	シャーシ コマンド モードを開始しま す。
ステップ2	Server/chassis # scope flexmmc	FlexMMC モードを開始します。
ステップ3	Server/chassis/flexmmc # scope flexmmc-file <i>file_ID</i>	マッピングするファイルを選択します。
ステップ4	Server/chassis/flexmmc/flexmmc-file # map	

### 例

この例は、アップロード済みのイメージファイルをマッピングする方法を示しています。

```
Server# scope chassis
Server /chassis # scope flexmmc
Server /chassis/flexmmc # scope flexmmc-file file ID
Server /chassis/flexmmc/flexmmc-file # map
```

## FlexMMC をデフォルト設定ヘリセット

この手順を実行して、FlexMMC をデフォルトの Cisco IMC 設定にリセットします。



(注) この手順を実行すると、アップロードされたすべてのイメージが削除されます。

#### 始める前に

次の点を確認します。

- アップロード進行中のファイルはありません。ファイルのアップロードが進行中は、 FlexMMCをデフォルト設定にリセットできません。
- マッピングされているファイルはありません。ファイルがすでにマッピングされている場合、FlexMMCをリセットすることはできません。FlexMMCをリセットする前に、まずファイルのマッピングを解除する必要があります。

	コマンドまたはアクション	目的			
ステップ1	Server# scope chassis	シャーシ コマンド モードを開始しま す。			
ステップ2	Server/chassis # scope flexmmc	FlexMMC モードを開始します。			
ステップ3	Server/chassis/flexmmc # reset-to-default				
ステップ4	確認するには、[yes] と入力します。	FlexMMC をデフォルト設定にリセット します。			

#### 手順

### 例

この例では、FlexMMC をデフォルト設定にリセットする方法を示します。

```
Server# scope chassis
Server /chassis # scope flexmmc
Server /chassis/flexmmc # reset-to-default
Are you sure you want to reset the Cisco FlexMMC to default? All the files will be
deleted/wiped
Please enter 'yes' to confirm: yes
Server /chassis/flexmmc
```

## ドライブ診断の構成

### ドライブ 診断の概要

ドライブ診断機能は、HDD/SSD および SAS/SATA ドライブ タイプでの診断の実行をサポート します。この機能を使用すると、デバイスから情報を取得して、使用状況、温度、エージン グ、メディアの摩耗、リソースの消費量などを判断することで、デバイスの正常性を判断でき ます。さらに、ドライブによって維持されるログページを収集および読み取りして、診断デー タを収集し、分析を実行することができます。

リリース 4.2 (2a) 以降、SATA ドライブでドライブ診断セルフテストを実行できます。

リリース 4.1 (3b) 以降、SSD ドライブでドライブ診断セルフテストを実行できます。

デバイスのセルフテストは、次の2つのモードで実行できます。

- オンデマンドのデバイスセルフテスト:このモードでは、コマンドを実行してドライブの セルフテストを実行し、テクニカルサポートユーティリティを使用して診断レポートを 表示できます。
- バックグラウンドデバイスセルフテスト:このモードでは、ドライブの定期的なセルフ テストをスケジュールし、テクニカルサポートユーティリティを使用して診断レポート を表示できます。

次の頻度で定期的なバックグラウンドセルフテストモードをスケジュールできます。

- •毎日
- 毎週
- ・2週に1回
- •毎月

(注)

デフォルトでは、この頻度は毎週に設定されています。

コントローラが Unconfigured Good で、ホットスペア HDD ドライブが省電力モードの場合、診 断セルフテストはドライブ上で開始できません。そのため、診断ドライブセルフテストを実行 するためにドライブはスピンアップする必要があります。省電力モードにある HDD で診断ド ライブセルフテストポリシーを設定するには、パラメータ [bg_diag_powersave_override] を使 用できます。詳細については、省電力モードの HDD での診断ドライブセルフテストポリシー の設定 (102 ページ)を参照してください。

デバイスのセルフテストの全体的な結果セットを使用して、デバイスの実際の状態と正常性を 評価できます。Cisco IMC の2つのインターフェイス(CLI と Redfish API)を使用して、コマ ンドを実行して診断データを収集できます。



(注) この機能は、すべての UCS C シリーズ M5 および M6 サーバーで使用できます。

### オンデマンド ドライブ セルフ テストの開始

オンデマンドのデバイスセルフテストを開始し、テクニカルサポートユーティリティを使用 して診断データをダウンロードできます。

### 始める前に

このタスクを実行するには、admin 権限を持つユーザとしてログインする必要があります。

### 手順

ステップ1 Server# scope chassis

シャーショマンドモードを開始します。

### ステップ2 Server chassis# scope storageadapter

ストレージアダプタ コマンドモードを開始します。

### ステップ3 Server chassis storageadapter# show physical-drive $\{1\}$

ストレージアダプタの物理ドライブのリストを表示し、オンデマンドデバイスセルフテスト を実行する megaraid コントローラの物理ドライブを選択します。

### ステップ4 Server chassis storageadapter# scope physical-drive $\{1\}$

物理ドライブ1のコマンドモードを開始します。

### ステップ5 Server chassis storageadapter physical-drive# start-diag

診断データを収集するために、megaraid コントローラに接続された物理ドライブ1でオンデマ ンド セルフ デバイス テストを初期化します。

オンデマンド診断セルフテストジョブは、物理ドライブのバックグラウンドで実行されます。

(注) ドライブのセルフテストで bg_diag_powersave_override パラメータが false に設定 されている場合、ドライブのセルフテストは省電力モードのドライブで実行されま せん。

### 例

この例では、診断データを収集するために、SATA ドライブでオンデマンドのデバイス セルフ テストを初期化します。

```
Server# scope chassis
Server /chassis # scope storageadapter SLOT-3
Server /chassis/storageadapter # scope physical-drive drive-number
Server /chassis/storageadapter/physical-drive # start-diag
You are initiating drive self test diagnostics via Cisco IMC.
This task will take a few minutes to complete. You may monitor the status
 of the retrieval by running the 'get-diag-status' command.
When the self test is finished, the 'selftest-percent-complete' value shows
 '100%'.
You may then download the diag report using the Technical Support facility
Do you want to proceed?
Enter 'yes' to confirm -> yes
Self test operation on drive: MRAID/10 initiated successfully
Server /chassis/storageadapter/physical-drive # get-diag-status
 selftest-type: Self test immediate offline
 selftest-status: Self test in progress
 selftest-percent-complete: 20
Server /chassis/storageadapter/physical-drive # get-diag-status
 selftest-type: Self test immediate offline
 selftest-status: Self test completed without error
 selftest-percent-complete: 100
Server /chassis/storageadapter/physical-drive #
```

### 次のタスク

- ・ドライブセルフテストのステータスを表示(98ページ)を参照:現在実行中のデバイス セルフテストのステータスを表示できます。
- ・診断セルフテストレポートの表示(103ページ)を参照:テクニカルサポートユーティリティを使用して診断レポートを表示できます。

### ドライブ セルフ テストのステータスを表示

物理ドライブでセルフ デバイス テストを実行し、selftest-percent-complete フィールドに値 100 が表示され、テストがエラーなしで完了するまで、セルフテストのステータスが完了して いることを確認します。その後、テクニカル サポート ユーティリティを使用して診断データ をダウンロードできます。

#### 始める前に

このタスクを実行するには、admin 権限を持つユーザとしてログインする必要があります。

### 手順

ステップ1 Server# scope chassis

シャーショマンドモードを開始します。

- ステップ2 Server chassis# scope storageadapter ストレージアダプタ コマンド モードを開始します。
- ステップ3 Server chassis storageadapter# scope physical-drive

物理ドライブのコマンドモードを開始します。

ステップ4 Server chassis storageadapter physical-drive# get-diag-status

ドライブで現在実行中のセルフデバイステストのステータスを取得します。

#### 例

```
Server# scope chassis
Server /chassis # scope storageadapter SLOT-3
Server /chassis/storageadapter # scope physical-drive drive-number
Server /chassis/storageadapter/physical-drive # get-diag-status
selftest-type: Background
selftest-status: Self test in progress
selftest-percent-complete:11
Server /chassis/storageadapter/physical-drive # get-diag-status
selftest-type: Background
selftest-type: Background
selftest-status: Self test in progress
selftest-percent-complete:34
```

```
Server /chassis/storageadapter/physical-drive # get-diag-status
selftest-type: Background
selftest-status: Self test completed without error
selftest-percent-complete:100
Server /chassis/storageadapter/physical-drive #
```

### 次のタスク

テクニカル サポート ユーティリティを使用して、診断結果を表示できます。「診断セルフ テ ストレポートの表示 (103 ページ)」を参照してください。

## セルフ テスト診断の中止

### 始める前に

このタスクを実行するには、admin 権限を持つユーザとしてログインする必要があります。

### 手順

ステップ1 Server# scope chassis

シャーシ コマンド モードを開始します。

ステップ2 Server chassis# scope storageadapter

ストレージアダプタ コマンドモードを開始します。

- **ステップ3** Server chassis storageadapter# scope physical-drive 物理ドライブのコマンドモードを開始します。
- ステップ4 Server chassis storageadapter physical-drive# cancel-diag

ドライブで現在実行中のセルフデバイステストを中止します。

### 例

この例では、SATA ドライブでのオンデマンドデバイスセルフテストを中止し、進行 中のセルフテストのステータスを表示します。

```
Server /chassis/storageadapter/physical-drive # get-diag-status
selftest-type: Self test immediate offline
selftest-status: Self test in progress
selftest-percent-complete: 20
```

```
Server /chassis/storageadapter/physical-drive # cancel-diag Self test operation on drive: MRAID/10 aborted successfully
```

```
Server /chassis/storageadapter/physical-drive # get-diag-status
selftest-type: Self test immediate offline
```

```
selftest-status: Self test aborted by host
selftest-percent-complete: 0
```

### バックグラウンドで診断ドライブ セルフ テストの開始

### 始める前に

バックグラウンド診断ドライブ セルフテスト ポリシーを設定する前に、次の構成パラメータ を確認して設定する必要があります。

- [bg_diag_enabled]: この構成パラメータは、システムでバックグラウンド診断を実行する かどうかを指定します。このパラメータは、デフォルトで False に設定されます。
- [bg_diag_frequency_interval]: この構成パラメータは、ドライブでドライブ診断ジョブが 開始される頻度を指定します。

バックグラウンド診断ドライブのセルフテストモードを、次の頻度で物理ドライブで実行 するようにスケジュールできます。

- •毎日
- 毎週
- •2週に1回
- 毎月

デフォルトでは、このパラメータは毎週に設定されています。

• [bg_diag_powersave_override]: この構成パラメータは、省電力モードの HDD で診断ドラ イブのセルフテスト ポリシーを設定します。

このパラメータを有効にすると、省電力モードのドライブがスピンアップされ、ドライブ のセルフテストが実行されます。このパラメータを無効にすると、省電力モードのドライ ブでドライブのセルフテストが開始されません。

デフォルトでは、このパラメータは **True** に設定されています。

### 手順

ステップ1 Server # scope diag-config

構成モードを開始します。

ステップ2 Server diag-config # scope drive-diag-config

drive-diag-config モードを開始します。

ステップ3 Server diag-config/drive-diag-config # show

設定済みのバックグラウンド診断セルフテスト パラメータを表示します。

ステップ4 (任意) Server diag-config/drive-diag-config # set bg_diag_enabled {true|false}

バックグラウンド診断の有効化パラメーターを true に設定して、バックグラウンド ドライブ のセルフテストを有効にします。

ステップ5 (任意) Server diag-config/drive-diag-config # set bg_diag_frequency_interval {daily|weekly|fortnightly|monthly}

バックグラウンド診断の頻度間隔パラメータを、バックグラウンド診断デバイスのセルフテス トを物理ドライブで実行する必要がある望ましい頻度に設定します。

- (注) 周波数パラメータ値の変更を変更してすぐに有効にするには、bg_diag_enabled パ ラメータを無効にしてから有効にする必要があります。
- ステップ6 (任意) Server diag-config/drive-diag-config # set bg_diag_powersave_override{true|false}

物理ドライブの省電力モードを無効にするには、バックグラウンド診断の省電力パラメータを false に設定します。

デフォルトでは、このパラメータは True に設定されています。

ステップ7 Server diag-config/drive-diag-config # commit

構成パラメータに加えられた変更をシステム構成にコミットします。

### 例

この例では、バックグラウンドドライブのセルフテスト構成パラメータを表示します。

### 次のタスク

テクニカル サポート ユーティリティから診断ドライブのセルフテスト レポートを表示できます。

### 省電力モードの HDD での診断ドライブ セルフテスト ポリシーの設定

コントローラが未構成の正常なホットスペア HDD ドライブを省電力モードにすると、ドライ ブで診断セルフテストを開始できません。そのため、診断ドライブセルフテストを実行するた めにドライブはスピンアップする必要があります。

省電力モードにある HDD で診断ドライブ セルフテスト ポリシーを設定するには、パラメータ [bg_diag_powersave_override] を使用できます。

デフォルトでは、[bg_diag_powersave_override]パラメータが有効になっています。そのため、 省電力モードのドライブはスピンアップして、診断ドライブ セルフテストを開始します。

省電力モードのドライブで診断ドライブ セルフテストを実行しない場合は、 [bg_diag_powersave_override] パラメータを無効にする必要があります。

#### 手順

ステップ1 Server # scope diag-config

構成モードを開始します。

ステップ2 Server diag-config # scope drive-diag-config

drive-diag-config モードを開始します。

ステップ3 Server diag-config/drive-diag-config # show

ドライブ診断構成パラメータを表示します。

ステップ4 (任意) Server diag-config/drive-diag-config # set bg_diag_powersave_override {true|false}

[**bg_diag_powersave_override**] パラメータを false に設定して、HDD の省電力モードを無効に します。

(注) デフォルトでは、[bg_diag_powersave_override] パラメータが有効になっています。

ステップ5 Server diag-config/drive-diag-config # commit

構成パラメータに加えられた変更をシステム構成にコミットします。

### 例

この例では、ドライブ診断構成パラメータと、[bg_diag_powersave_override]パラメー タを無効にする方法を示しています。

```
Server# scope diag-config
Server /diag-config # scope drive-diag-config
scope /diag-config/drive-diag-config # set bg_diag_powersave_override false
scope /diag-config/drive-diag-config* # commit
Config parameters committed successfully
scope /diag-config/drive-diag-config* # show
```

Background DST Enabled	Background DST Frequency	Powersave Override
True	weekly	False

## 診断セルフ テスト レポートの表示

テクニカル サポート ユーティリティを開始し、ドライブ診断セルフテスト レポートの詳細を 表示します。

### 始める前に

このタスクは、Cisco Technical Assistance Center (TAC) から要求された場合に実行します。こ のテクニカル サポート ユーティリティは、TAC が技術上の問題をトラブルシューティングお よび解決する際に役立つ構成情報、ログ、および診断データが含まれる要約レポートを作成し ます。

### ¢

**重要** ファームウェアまたは BIOS の更新が進行中の場合は、それらのタスクが完了するまで、テク ニカル サポート データをエクスポートしないでください。

# 

(注) 診断セルフテストレポートで利用可能な情報の詳細については、診断セルフテストレポートの概要(105ページ)を参照してください。

### 手順

ステップ1 Server # scope chassis

シャーショマンドモードを開始します。

ステップ2 Server /chassis # scope tech-support

テクニカル サポート コマンド モードを開始します。

ステップ3 サーバ/chassis/tech-support # set remote-ip ip アドレス

テクニカル サポート データ ファイルを保存する必要のあるリモート サーバの IP アドレスを 指定します。

ステップ4 Server /chassis/tech-support # set remote-path path/filename

リモート サーバーで保存する必要のある診断セルフテスト レポートにファイル名を指定しま す。この名前を入力するときは、ファイルの相対パスを、サーバツリーの最上位から目的の場 所まで含めてください。

**ヒント** システムにファイル名を自動生成させるには**default.tar.gz**というファイル名 を入力します。

ステップ5 Server /chassis/tech-support # set remote-protocol protocol

リモートサーバに接続するためのプロトコルを指定します。次のいずれかのタイプを指定できます。

- TFTP
- FTP
- SFTP
- SCP
- HTTP
- (注) Cisco UCSCシリーズサーバーでは、リモートサーバーからファームウェアを更新したときの、サーバーのフィンガープリントの確認をサポートするようになりました。このオプションは、リモートサーバのタイプとして SCP または SFTP を選択している場合のみ利用できます。

このアクションを実行する際にリモート サーバのタイプとして SCP または SFTP を選択すると、メッセージ「Server (RSA) key fingerprint is <server_finger_print_ID> Do you wish to continue?」が表示されます。サーバのフィンガープリントの真偽に応じて、[y] または [n] をクリックします。

フィンガープリントはホストの公開キーに基づいており、接続先のホストを識別または確認できます。

ステップ6 Server /chassis/tech-support # set remote-username name

テクニカルサポートデータファイルを保存するリモートサーバのユーザ名を指定します。このフィールドは、プロトコルが TFTP または HTTP の場合は適用されません。

ステップ7 Server /chassis/tech-support # set remote-password password

テクニカルサポートデータファイルを保存するリモートサーバのパスワードを指定します。 このフィールドは、プロトコルが TFTP または HTTP の場合は適用されません。

ステップ8 Server /chassis/tech-support # commit

トランザクションをシステムの設定にコミットします。

ステップ9 Server /chassis/tech-support # start

リモート サーバへのデータ ファイルの転送を開始します。

- **ステップ10** (任意) Server /chassis/tech-support # **show detail** リモート サーバへのデータ ファイルの転送の進捗状況が表示されます。
- ステップ11 Server cimc tech-support# tar -xzvf nv/log/storaged/diag/diagnosic-report.tar.gz ファイルパス:nv/log/storaged/diag/に移動し、診断レポートにアクセスします。

### 次のタスク

生成されたレポート ファイルを Cisco TAC に提供します。

### 診断セルフテスト レポートの概要

このテクニカル サポート ユーティリティは、TAC が技術上の問題をトラブルシューティング および解決する際に役立つ構成情報、ログ、および診断データの要約が含まれるセルフテスト レポートを作成します。

セルフテストレポートは、.txt および.bin フォーマットで生成されます。

次のリストは、診断セルフテストレポートで使用できる構成情報とログの詳細を示していま す。

- ・ドライブ スロット ID
- ・ドライブ セルフテスト結果
- ベンダー名
- 製造部分番号
- ・シリアル番号
- •ファームウェアリビジョン
- 製造日
- 作成日
- セルフモニタリング、分析、およびレポーティングテクノロジー(SMART)モニタリン グシステムの値
- ・温度の読み取り値
- 電源投入時間
- •検証エラー
- 非中程度のエラー
- プロトコル エラー
- 電源遷移
- •バックグラウンドメディアスキャン
- ・読み取り/書き込みエラー回復

(注)

- セルフテストレポートの値は、16進数形式です。値を10進数形式に変換する必要があります。
  - セルフテストレポートの最後にある[診断の要約(Diagnostic Summary)]セクションで、 ID、ベンダーなどのドライブ固有の詳細を表示できます。

### 診断ファイル レポート形式のサンプル

以下のサンプルは、SATA ドライブのサンプル診断ファイル レポートの形式を示しています。

DRIVE DIAGNOSTIC REPORT									
DIAG TIME STAMP := Thu Feb 24 04:43:01 2022									
READ IDENTIFY DEVICE :0xec : 512 Bytes									
endor Id : ATA roduct Id : INTEL SSDSC2KG960G8K 'irmware revision : XCV1CS04 'nit serial number : BTYG817308KB960CGN									
READ SMART ATTRIBUTES :0xd0 : 512 Bytes									
Self test status : C Short self test rec poll time : 1 Extended self test rec poll time : 2 Conveyance self test rec poll time : 2 Offline data collection capability : 1 Abort/restart offl Offline read scanni Short and extended Conveyance self-test Selective self-test	) ( Self tes (mins) 2 (mins) 2 (mins) 2 (mins) 21 Line by host self-test s st supported 5 supported	st comple t not sup ed supported	beted with	nout err	or )				
Offline data collection status : 2 completed without error ) Total time Offline data collection : 2 Smart capability : 3 ( enabled ) Error log capability : 1	2 ( Offline 2 (secs) Smart save 1 ( Error lo	data col enabled	llection , Smart a	activit attribut )	y was e autosave				
READ SMART THRESHOLDS :0xd1 : 512 Bytes									
SMART ATTRIBUTES SUMMA	ARY								
ID# ATTRIBUTE_NAME	FLAGS	VALUE	WORST	THRESH	RAW_VALUE				
5 Reallocate Sector Count 9 Power On Hours 12 Power Cycle Count 171 Program Fail Count 172 Erase Fail Count	0x32 0x32 0x32 0x32 0x32 0x32	100 100 100 100 100	100 100 100 100 100	0 0 0 0 0	0 4318 1756 0 0				
<ul> <li>184 End To End Data Path Error Count</li> <li>187 Uncorrectable Error Count</li> <li>194 Operating Temperature</li> </ul>	0x33 0x32 0x22	100 100 100	100 100 100	90 0 0	0 0 36				

199	CRC Error Count			0x3e	100	100	0	0
232 Reserved Capacity Consumed			f	0x33	100	100	10	0
233	Percentage Life	Left		0x32	98	98	0	98
233 Wear Status In Days				0x32	98	98	0	1764
	DIAGNOSTI	C SUMMARY						
Date of d	lrive diag test	: Thu Feb	24 04:43:0	1 2022				
DST resul	t (PASS/FAIL)	: PASS: Se	elf test co	mpleted w	ithout e	rror		
Drive slo	ot id	: 102						
Drive Interface type		: SATA						
Drive Media type		: SSD						
Vendor		: ATA						
Mfg Part Number		: INTEL SS	SDSC2KG960G	8K				
Serial Number		: BTYG8173	308KB960CGN	ſ				
Firmware	revision	: XCV1CS04	1					

以下のサンプルは、SAS ドライブのサンプル診断ファイル レポートの形式を示しています。

```
_____
       DRIVE DIAGNOSTIC REPORT
      ------
  DIAG TIME STAMP := Tue Apr 12 14:43:54 2022
_____
 INQUIRY EPVDO PAGE:0x0 ( EVPDO PAGE:0h) : 96 Bytes
_____
Vendor Id
        : TOSHIBA
Product Id
             : AL14SXB60EN
Firmware revision : 5703
Unit serial number : X060A05HFJVF
_____
INQUIRY EPVD1 PAGE:0x0 ( SUPPORTED EPVD1 PAGES ) : 19 Bytes
_____
Page 0x0
Page 0x80
Page 0x83
Page 0x86
Page 0x8a
Page 0x90
Page 0x91
Page 0xb1
_____
INQUIRY EPVD1 PAGE:0x83 : 76 Bytes
_____
LUN(World Wide ID)
                              := 0x5000039a780a1fad
Target Port Identifier(World Wide ID)
                              := 0x5000039a780a1fae
                           := 0x1
Relative Port Identifier
Target Device Name(World Wide ID)
                              := 0x5000039a780a1fac
Target Device Name (World Wide ID) in ASCII := 5000039A780A1FAC
_____
 INQUIRY EPVD1 PAGE:0x8a : 18 Bytes
_____
Standby Z
                        := 0x1
Standby Y
                        := 0x1
Idle
                        := 0x1
     Α
Idle
     В
                        := 0x1
Idle
     С
                        := 0x1
Stopped condition recovery time := 0x3a98
Standby Z condition recovery time := 0x3a98
Standby Y condition recovery time := 0xfa0
Idle A condition recovery time := 0x64
Idle B condition recovery time := 0x4b0
```

Idle C condition recovery time := 0xfa0 _____ _____ INQUIRY EPVD1 PAGE:0xb1 : 64 Bytes _____ Medium rotation rate := 0x3a98 Nominal form factor := 0x3 _____ LOG SENSE PAGE:0x0 ( SUPPORTED PAGES) : 18 Bytes _____ Page 0x0 Page 0x1 Page 0x2 Page 0x3 Page 0x5 Page 0x6 Page 0xd Page 0xe Page 0xf Page 0x10 Page 0x15 Page 0x18 Page 0x1a Page 0x2f _____ LOG SENSE PAGE:0x10 ( SELF TEST RESULTS ) : 404 Bytes _____ Parameter code : 0x1 General parameter data : 0x3 Parameter len : 0x1 Parameter len : 0x10 Self test result : 0x0 : Self test completed without error Function code : 0x1 Extended segment number : 0x0 : No extended segment failures First failure LBA : 0xfffffffffffff Sense key : 0x0 Add Sense Code : 0x0 Add Sense Code Qual : 0x0 Vendor data : 0x0 Timestamp( Power on hours) : 0x123e _____ _____ LOG SENSE PAGE:0x2f ( SMART STATUS ) : 12 Bytes _____ SMART sense code byte  $:= 0 \times 0$ := 0x0 SMART sense qualifier Most recent temperature reading := 0x1f Vendor HDA temperature trip point := 0x0 _____ LOG SENSE PAGE:0x2 ( WRITE ERROR COUNTERS ) : 88 Bytes _____ errs_recovered_without_delay := 0x10004 errs_recovered_with_delay := 0x2000400000000
total_errors_recovered := 0x1c8cbeba000006 times recovery invoked  $:= 0 \times 0$ total bytes written := 0x0 count hard errors := 0x0 ____ -----LOG SENSE PAGE:0x3 ( READ ERROR COUNTERS ) : 88 Bytes _____ errs recovered without delay := 0x10004 errs_recovered_with_delay := 0x200040000000 := 0x6f0de26344000006 total_errors_recovered := 0x0 times_recovery_invoked total bytes read := 0x0  $:= 0 \times 0$ count hard errors

_____

_____
```
LOG SENSE PAGE:0x5 ( VERIFY ERROR COUNTERS ) : 88 Bytes
_____
errs recovered without delay := 0x10004
errs_recovered_with_delay := 0x200040000000
                  := 0x6
:= 0x0
total_errors_recovered
times recovery invoked
total_bytes_verified
                      := 0 \times 0
count hard errors
                      := 0x0
_____
 LOG SENSE PAGE:0x6 ( NON-MEDIUM ERROR COUNTERS ) : 16 Bytes
_____
         := 0x400000000
error count
-----
LOG SENSE PAGE:0xd ( TEMPERATURE INFO ) : 16 Bytes
_____
Temperature(celsius) := 0x1f
Ref Temperature(celsius) := 0x41
_____
LOG SENSE PAGE: 0xe ( START STOP CYCLE INFO ) : 56 Bytes
_____
Year of Manufacture
                                     := 2020
Week of Manufacture
                                     := 41
Accounting date year
                                     :=
Accounting date week
                                     :=
Specified cycle count over device lifetime := c350
Accumulated start stop cycles
                                     := 46
Specified load unload count over device lifetime := 927c0
Accumulated load unload cycles
                                    := a84
_____
 LOG SENSE PAGE:0x1a ( POWER TRANSITION INFO ) : 52 Bytes
_____
Accumulated transitions to active state := 5a83
Accumulated transitions to idle A := 5a47
                                := a3e
:= 0
Accumulated transitions to idle B
Accumulated transitions to idle C
                               := 0
Accumulated transitions to standby Z
Accumulated transitions to standby Y
                                := 0
  _____
 LOG SENSE PAGE:0x15 ( BMS TEST RESULTS ) : 503 Bytes
_____
                          := 0x446a3
Power on mins
BMS status
                         := 8 (BMS suspended until BMS interval timer expires)
BMS num_bg_scans_performed := 203
BMS medium_scan_progress := 0
BMS num_bg_medium_scans_performed := 0
_____
 MODE SENSE PAGE:0x0 ( VENDOR UNIQUE PARAMS ) : 14 Bytes
-----
                               : 0x0
Merge Glist into Plist(MRG)
Report Recovered Non Data Errors(RRNDE) : 0x0
Veggie mode (VGMDE)
                              : 0x0
Command Aging Enable(CAEN)
                              : 0x0
Format Degraded Disable(FDD)
                               : 0x0
Overall Command Timer(OCT)
                               : 0x0
AV ERP Mode (AVERP)
                               : 0x0
Ignore Reassigned LBA(IGRA)
                               : 0×0
First Format Enable(FFMT)
                              : 0x0
Disable Restore Reassign Target(DRRT) : 0x0
Format Certification(FCERT)
                               : 0x0
                               : 0x8
Overall Command Timer(low byte)
Temperature Threshold
                              : 0xdd
                              : 0x2f
Command Aging Limit(Hi byte)
```

Command Aging Limit(Low byte) : 0xb0 Read reporting threshold : 0×0 Write reporting threshold : 0x0 _____ MODE SENSE PAGE:0x1 ( READ/WRITE ERROR RECOVERY PARAMS) : 10 Bytes _____ Automatic Write Reallocation Enabled(AWRE) : 0x0 Automatic Read Reallocation Enabled (ARRE) : 0x0 Transfer Block (TB) : 0x0 Read Continous(RC) : 0x0 Enable Early Recovery(EER) : 0x0 : 0x0 Post Error (PER) Data Teriminate on Error(DTE) : 0x0 Disable Correction (DCR) : 0x0 Read Retry Count : 0x10 Write Retry Count : 0x45 Read Retry Count : 0x10 Recovery Time Limit : 0x0 _____ MODE SENSE PAGE:0x3 ( FORMAT DEVICE PARAMS) : 22 Bytes _____ Tracks per Zone : 0x1000 Alternate sectors per Zone : 0x0 Alternate Tracks per Zone : 0x800 Alternate Tracks per Logical Unit : 0xdd45 Sectors Per Track : 0xb02f Data Bytes per Physical Sector : 0x0 Interleave : 0x2 Track Skew Factor : 0x1683 Cylinder Skew Factor : 0xdc00 Support Soft Sector Formatting(SSEC) : 0x0 Removable Fixed Disk(RMB) : 0x0 Hard Sector Formatting(HSEC) : 0x0 SURF : 0x0 _____ MODE SENSE PAGE:0x7 ( VERIFY ERROR RECOVERY PARAMS) : 10 Bytes _____ Early Error Recovery (EER) : 0x0 Data Terminate on Error (DTE) : 0x0 PER : 0x0 DCR : 0x0 Verify Retry Count : 0x10 Verify Recovery Time Limit : 0x0 _____ MODE SENSE PAGE:0x8 ( CACHING PARAMS ) : 18 Bytes _____ Initiator Control (IC) : 0x0 Abort Pre-fetch(ABPF) : 0x0 Caching Analysis Permitted(CAP) : 0x0 Discontinuity(DISC) : 0x0 Size Enable(SIZE) : 0x0 Write Cache Enable(WCE) : 0x0 Multiplication Factor(MF) : 0x0 : 0x0 Read Cache Disable(RCD) Disable Read Ahead(DRA) : 0x0 Force Sequential Write(FSW) : 0x0 Logical Block Cache Segment Size(LBCSS) : 0x0 Write Retention Priority : 0x0 Demand Read Retention Priority : 0x1 : 0x0 Disable Prefetch Transfer Len Minimum Pre-fetch : 0x800 Maximum Pre-fetch : 0xdd45 Maximum Pre-fetch Celing : 0xb02f Number of Cache Segments : 0x0

```
Cache Segment Size
                            : 0x2
Non Cache Segment Size
                            : 0x12
_____
                                  MODE SENSE PAGE:0xa ( CONTROL MODE PAGE PARAMS ) : 10 Bytes
 _____
Descriptor Sense Data (D SENSE)
                              := 0 \times 0
Disable Protection Info Check (DPICZ)
                              := 0 \times 0
Queue Error Management(QERR)
                             := 0x0
Disable Queuing(DQUE)
                             := 0x0
                             := 0x0
Application Tag Owner(ATO)
Application Tag Mode Page Enabled(ATMPE) := 0x0
Reject Write Without Protection(RWWP)
                              := 0x0
Queue Algorithm Modifier
                              := 0 \times 1
Busy Timeout Period
                             := 0xdd45
Extended Self Test Completion time := 0x0
-----
 MODE SENSE PAGE:0x1a ( POWER CONTROL ) : 38 Bytes
_____
Standby Y
                  : 0x0
Standby_Z
                  : 0x0
                   : 0x0
Idle_A
                   : 0x0
Idle B
Idle C
                   : 0x0
Idle A Condition Timer : 0x8000000
Idle B Condition Timer : 0x20000
Idle C Condition Timer
                  : 0x640269a
Standy Y Condition Timer : 0x14000000
Standy Z Condition Timer : 0xb02fdd45
PM BG Predence
                   : 0x0
  _____
                        _____
MODE SENSE PAGE:0x1c ( INFORMATIONAL EXCEPTIONS CONTROL ) : 10 Bytes
_____
Performance (PERF)
                         : 0x0
                       : 0x0
: 0x0
Enable Background Function(EBF)
Enable Warning ASC(EWASC)
Disable Exception Control(DEXCPT) : 0x0
TEST
                         : 0x0
Enable Background Error(EBACKERR) : 0x0
Log Errors (LOGERR)
                         : 0x0
Method of Reporting
                         : 0x0
Interval Timer
                        : 0x8000000
Report Count
                         : 0xdd45
_____
               SMART ATTRIBUTES SUMMARY
_____
_____
           DIAGNOSTIC SUMMARY
_____
Date of drive diag test : Tue Apr 12 14:43:54 2022
DST result (PASS/FAIL) : PASS: Self test completed without error
Drive slot id
                  : 1
Drive Interface type : SAS
               : HDD
Drive Media type
                  : TOSHIBA
: AL14SXB60EN
Vendor
Mfg Part Number
Serial Number
                  : X060A05HFJVF
Firmware revision
                  : 5703
Build date
                  . .
                  : 2020/10
Mfg date
_____
```

ストレージ アダプタの管理

I

翻訳について

このドキュメントは、米国シスコ発行ドキュメントの参考和訳です。リンク情報につきましては 、日本語版掲載時点で、英語版にアップデートがあり、リンク先のページが移動/変更されている 場合がありますことをご了承ください。あくまでも参考和訳となりますので、正式な内容につい ては米国サイトのドキュメントを参照ください。