

# Récupérez d'une panne de commutateur d'épine du Nexus 9336PQ

## Contenu

[Introduction](#)

[Conditions préalables](#)

[Conditions requises](#)

[Composants utilisés](#)

[Informations générales](#)

[Problème](#)

[Solution](#)

[Nouveaux démarrages de commutateur d'épine à la demande de chargeur](#)

## Introduction

Ce document décrit comment remplacer un commutateur central défectueux d'épine de l'infrastructure d'application de Cisco Nexus 9336PQ (interception commandée en vol) qui fonctionne sur une matrice interception commandée en vol.

## Conditions préalables

### Conditions requises

Aucune spécification déterminée n'est requise pour ce document.

### [Composants utilisés](#)

Les informations contenues dans ce document sont basées sur les versions de matériel et de logiciel suivantes :

- Commutateur d'épine de Cisco Nexus 9336PQ
- Versions de logiciel du commutateur de mode interception commandée en vol de gamme 9000 de Cisco Nexus 11.0(2m) et plus tôt

Les informations contenues dans ce document ont été créées à partir des périphériques d'un environnement de laboratoire spécifique. Tous les périphériques utilisés dans ce document ont démarré avec une configuration effacée (par défaut). Si votre réseau est opérationnel, assurez-vous que vous comprenez l'effet potentiel de toute commande.

## Informations générales

Ces informations dans ce document sont fondées sur l'hypothèse que votre commutateur du Nexus 9336PQ était entièrement - fonctionnel et qu'elles ont fonctionné comme épine dans une matrice interception commandée en vol avant qu'elles aient eu une défaillance matérielle complète et sont descendues. Ce document est également fondé sur l'hypothèse que vous avez déjà reçu, et êtes prêt à installer, le commutateur d'épine du Nexus 9336PQ de remplacement.

## Problème

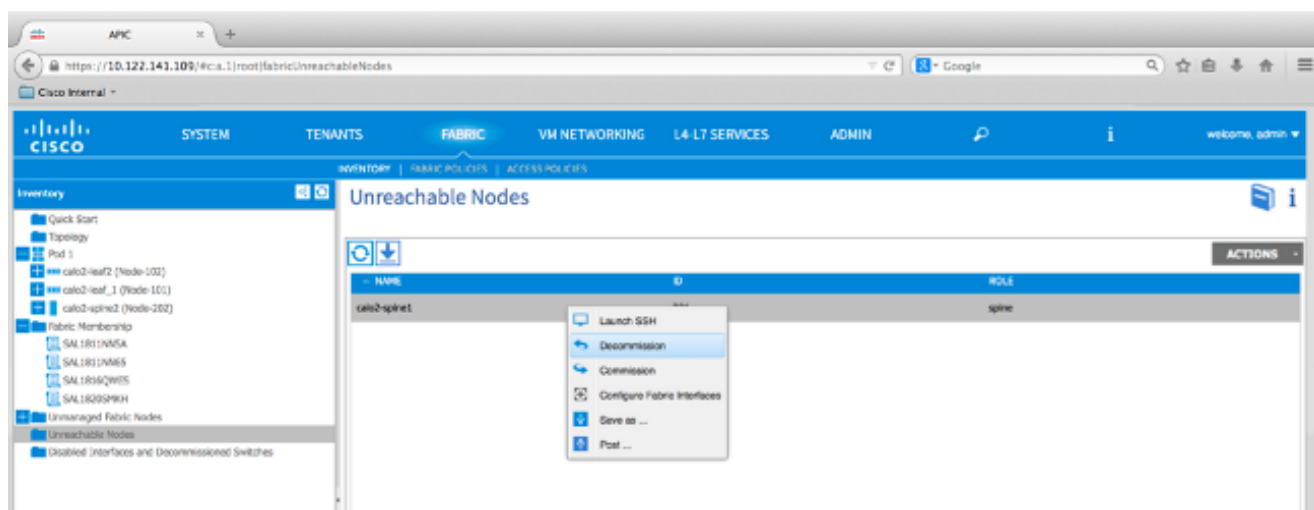
Il y a une défaillance matérielle complète sur un périphérique du Nexus 9336PQ qui fonctionne dans une matrice interception commandée en vol. Le noeud est maintenant inaccessible, et le périphérique doit être remplacé.

## Solution

Procédez comme suit pour résoudre ce problème :

1. Du GUI du contrôleur d'infrastructure de stratégie d'application (APIC), naviguez vers la **matrice > l'inventaire > les Noeuds inaccessibles**.
2. Le commutateur défectueux d'épine devrait apparaître à cette page. Enregistrez l'**ID de noeud** et le **nom du noeud** du commutateur défectueux.
3. Désarmez le commutateur défectueux d'épine et retirez-le du contrôleur :

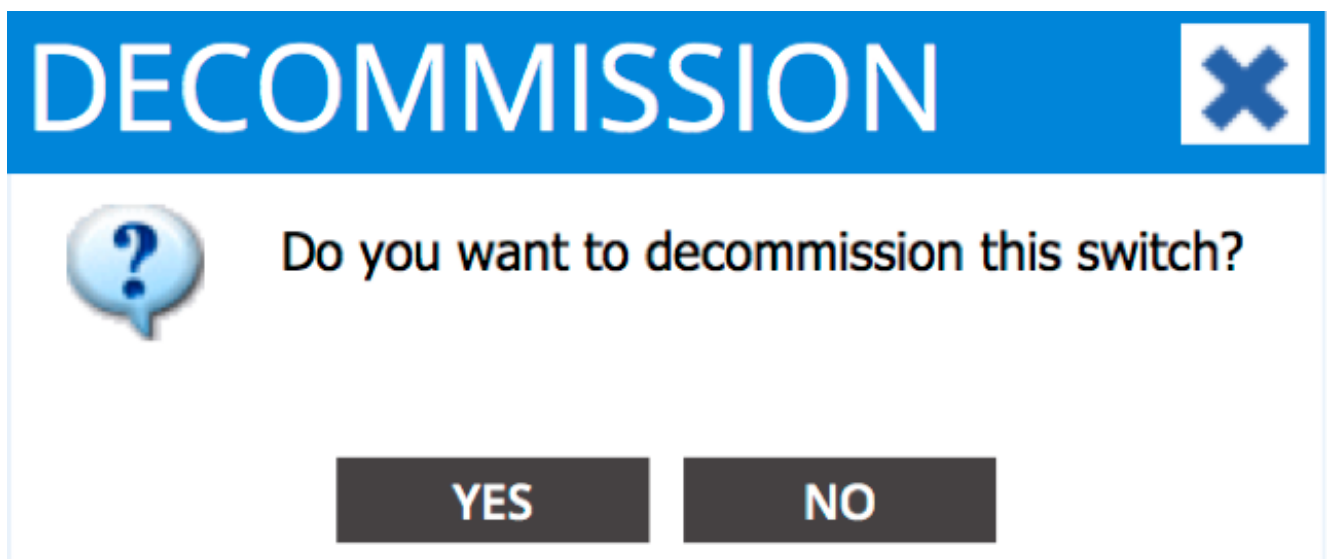
Cliquez sur les **actions** relâchent vers le bas le menu et choisi **désarmez** :



Cliquez sur le **retirer de la case** d'option de **contrôleur**, et puis cliquez sur OK :



Quand la fenêtre externe de *DÉSARMEMENT* apparaît, cliquez sur l'OUI :



Remarque: Il peut prendre à dix minutes avant que le noeud désarmé est retiré du GUI APIC. Une fois que le noeud défectueux apparaît dans le répertoire de *Noeuds de matrice de non pris en charge*, il a été correctement retiré.

- Retirez le commutateur défectueux d'épine de votre étagère et remplacez. Le commutateur d'épine alors démarre dans le mode interception commandée en vol et entre dans un état de *détection de matrice* :

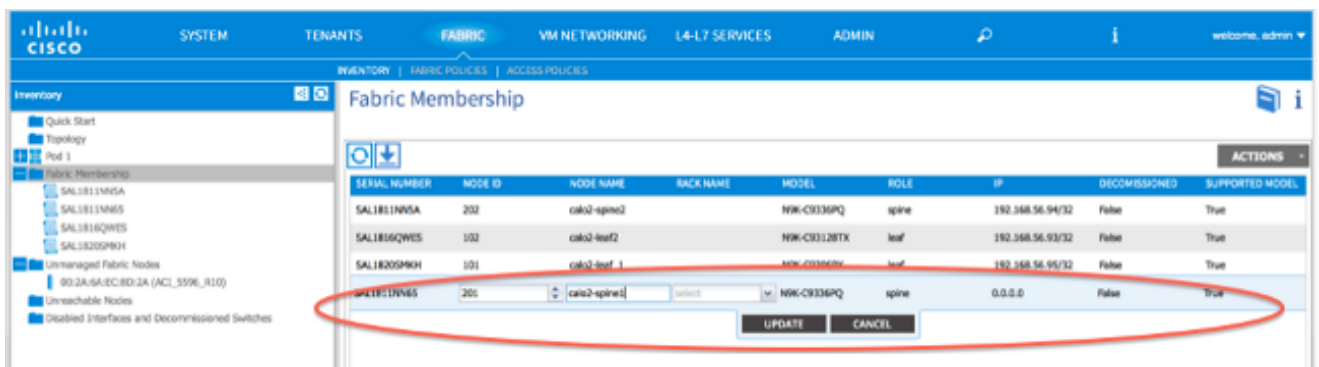
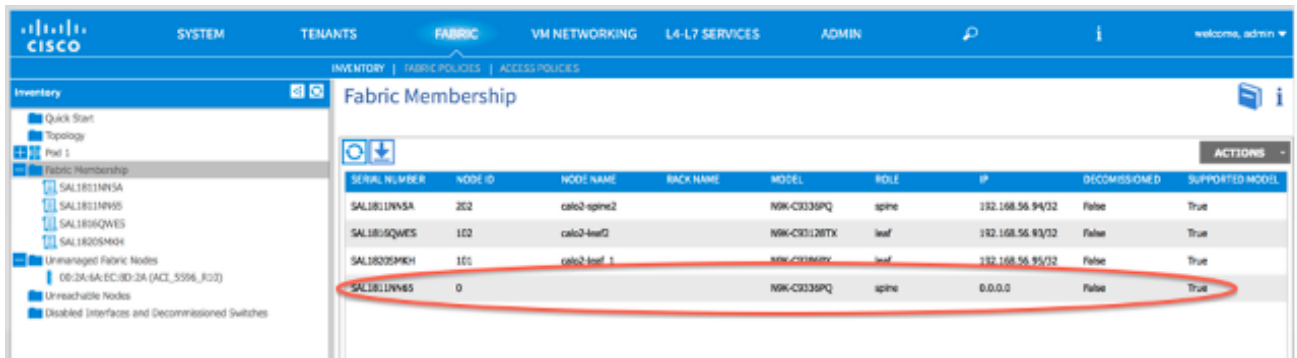
```
User Access Verification
(none) login: Certificate verification passed

User Access Verification
(none) login: admin
*****
Fabric discovery in progress, show commands are not fully functional
Logout and Login after discovery to continue to use show commands.
*****
(none)#
```

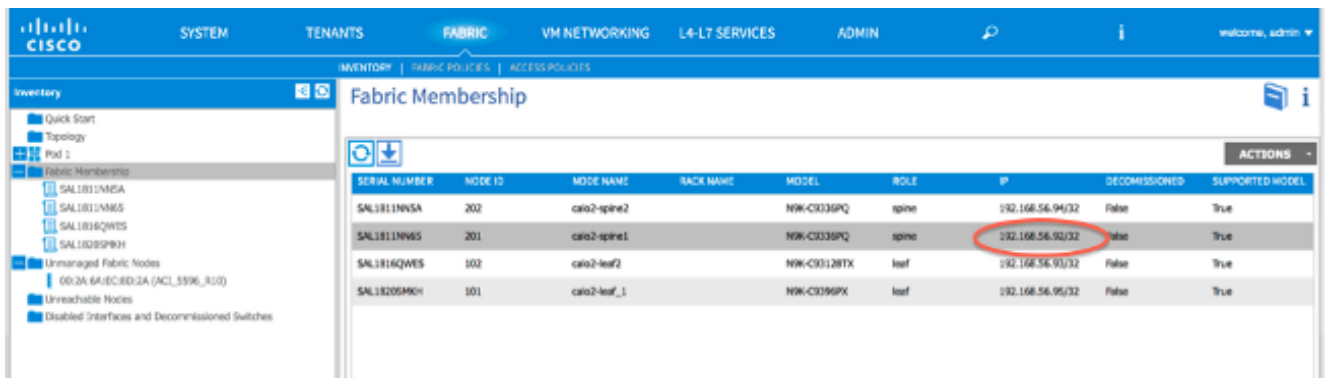
- De l'interface APIC, naviguez vers la **matrice > l'inventaire > l'adhésion de matrice**. Vous

devriez voir la nouvelle épine commuter énuméré comme une ligne dans le volet de travail.

6. Double-cliquer la ligne et écrivez le mêmes ID et nom du noeud de noeud que vous avez enregistré pour le vieux commutateur d'épine (étape 2) :



7. Du GUI APIC, vérifiez que le commutateur d'épine reçoit une nouvelle adresse IP :



8. Le nouveau commutateur d'épine a maintenant entièrement joint la matrice interception commandée en vol, et l'APIC pousse automatiquement toutes les stratégies appropriées au noeud. Dans ce cas, un commutateur d'épine avec l'ID 201 de noeud a manqué. Il a été remplacé par un autre commutateur d'épine, qui a été donné le même ID de noeud. L'APIC pousse alors toutes les stratégies qui sont appropriées au noeud 201 en baisse au nouveau commutateur d'épine sans besoin davantage de configuration.

Sur l'interface de ligne de commande (CLI), vous devriez voir que l'adresse Internet a changé afin de refléter les informations qui ont été écrites dans le GUI APIC, qui vérifie que les stratégies ont été poussées au nouveau noeud :

```

User Access Verification
(none) login: admin
*****
Fabric discovery in progress, show commands are not fully functional
Logout and Login after discovery to continue to use show commands.
*****
(none)#
(none)#
(none)#
(none)#
(none)#
calo2-spine1#
calo2-spine1#
calo2-spine1#
calo2-spine1#
calo2-spine1#
calo2-spine1#
calo2-spine1#
calo2-spine1#

```

## Nouveaux démarrages de commutateur d'épine à la demande de chargeur

Après que vous installiez le nouveau commutateur d'épine (étape 4 dans la section précédente), le périphérique pourrait démarrer à la demande de **loader>**. Si ceci se produit, terminez-vous ces étapes afin d'atteindre le mode interception commandée en vol sur le périphérique :

1. Sélectionnez la commande de **dir** afin de répertorier le contenu du bootflash :

```

Loader Version 8.06

loader > dir

bootflash::

  auto-s
  mem_log.txt
  disk_log.txt
  mem_log.txt.old.gz
  lost+found
  .patch
  aci-n9000-dk9.11.0.2j.bin
  .patch-issu
  scripts
  20141121_003542_poap_6330_init.log
  n9000-dk9.6.1.2.i2.2b.bin
  20141121_005455_poap_5924_init.log

```

2. Sélectionnez cette commande avec le nom d'image de commutateur interception commandée en vol ce vous fondez dans le bootflash :

loader> **boot** <aci\_image\_name.bin> Remarque: Les noms d'image de commutateur interception commandée en vol commencent toujours par **aci-n9000**.

3. Vérifiez que le périphérique puis démarre dans le mode interception commandée en vol et entre dans un état de *détection de matrice*.